

Partie préliminaire

1°) $A[X]$ est non vide ; si P et Q sont deux éléments de $A[X]$ on voit que $P - Q$ appartient à $A[X]$. On en déduit que $(A[X], +)$ est un sous-groupe de $(K[X], +)$. On vérifie enfin que 1 appartient à $A[X]$ et que $A[X]$ est stable pour la multiplication. On peut alors conclure que $A[X]$ est un sous-anneau de $K[X]$.

2°) La matrice résultante $M = (m_{ij})$ est à coefficients dans l'anneau A ; donc

$$\text{Res}_K(P, Q) = \sum_{\sigma \in S_{n+m}} \varepsilon(\sigma) m_{1, \sigma(1)} \dots m_{n+m, \sigma(n+m)} \in A.$$

3°) Soit $P \in \mathbb{C}[X][Y]$ i.e. $P(X, Y) = \sum_{j \geq 0} P_j(X) Y^j$ avec $P_j(X) \in \mathbb{C}[X]$, où l'écriture est unique. Or $P_j(X)$ s'écrit de façon unique $\sum_{i \geq 0} a_{ij} X^i$. D'où l'existence et l'unicité de l'écriture $P(X, Y) = \sum_{i, j \geq 0} a_{i,j} X^i Y^j$. L'ensemble $\{i + j \mid a_{i,j} \neq 0\}$ est une partie finie non vide de \mathbb{N} , elle a donc un plus grand élément.

Partie I : Généralités sur le résultant

1°) Si P et Q ne sont pas premiers entre eux, ils ont un facteur commun D de degré $0 < d \leq \min(n, m)$. On a alors $P = BD$ et $Q = AD$, puis $AP = ABD = BQ$ avec $\deg(A) < m$ et $\deg(B) < n$ pour A et B non nuls.

Réciproquement, supposons que $AP = BQ$, alors P et Q ne peuvent être premiers entre eux car P diviserait nécessairement B , ce qui n'est pas vu leurs degrés respectifs.

2°) a) $(1, X, \dots, X^d)$ est par nature une base de $K[X]_d$; l'espace est donc de dimension $d + 1$.

b) f est clairement linéaire. Choisissons $\{(1, 0), (X, 0), \dots, (X^{m-1}, 0), (0, 1), \dots, (0, X^{n-1})\}$ comme base de l'espace de départ $K[X]_{m-1} \times K[X]_{n-1}$ (par exemple en remarquant qu'elle est libre et de cardinal $m + n$), et $\{1, X, \dots, X^{n+m-1}\}$ comme base de l'espace d'arrivée. On vérifie directement que la matrice de f est alors la transposée de la matrice résultante.

3°) D'après **I2°**, l'application f est linéaire entre deux espaces vectoriels de même dimension $m + n$. Elle est donc bijective si et seulement si son noyau est réduit à $\{0\}$ i.e. si P et Q sont premiers entre eux (cf **I1°**). C'est pourquoi P et Q sont premiers si, et seulement si $\det(f) \neq 0$, d'où le résultat puisqu'une matrice et sa transposée ont même déterminant.

4°) Il suffit de l'écrire ! $R_\lambda := \text{Res}_\mathbb{C}(\lambda^n P(\frac{X}{\lambda}), \lambda^m Q(\frac{X}{\lambda}))$ vaut :

$$\begin{pmatrix} a_0 \lambda^n & a_1 \lambda^{n-1} & \dots & a_{n-1} \lambda & a_n & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_0 \lambda^n & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & a_0 \lambda^n & a_1 \lambda^{n-1} & a_2 \lambda^{n-2} & \dots & a_{n-1} \lambda & a_n \\ b_0 \lambda^m & b_1 \lambda^{m-1} & \dots & b_{m-1} \lambda & b_m & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & b_0 \lambda^m & \dots & \dots & b_{m-1} \lambda & b_m & \dots & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & 0 & b_0 \lambda^m & b_1 \lambda^{m-1} & \dots & b_m \end{pmatrix} \begin{matrix} \left. \vphantom{\begin{matrix} a_0 \lambda^n \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{matrix}} \right\} m \\ \left. \vphantom{\begin{matrix} b_0 \lambda^m \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{matrix}} \right\} n \end{matrix}$$

Multiplions la colonne C_j par λ^{j-1} pour j entre 1 et $m + n$. On peut alors mettre en facteur sur la ligne L_i : λ^{n+i-1} pour les m premières lignes ($i = 1 \dots m$), et λ^{i-1} pour les n suivantes ($i = m + 1 \dots m + n$).

On trouve ainsi $\text{Res}_\mathbb{C}(P(X), Q(X))$. Tenant compte des opérations effectuées, on obtient par multilinéarité du déterminant $R_\lambda = \lambda^\alpha \text{Res}_\mathbb{C}(P(X), Q(X))$ avec

$$\alpha = \sum_{i=1}^m (n + i - 1) + \sum_{i=m+1}^{m+n} (i - 1) - \sum_{j=1}^{m+n} (j - 1) = mn. \blacklozenge$$

Autre méthode : on peut utiliser un changement de base.

Partie II : Une courbe unicursale

Soit \mathcal{C} la courbe paramétrée par t ; $(x, y) \in \mathcal{C}$ si et seulement si les polynômes $P_x(T) = T^2 + T - x$ et $Q_y(T) = T^3 + 2T^2 - y$ ont une racine commune $t_0 \in \mathbb{R}$.

Si c'est le cas, alors P_x et Q_y ne sont pas premiers entre eux, donc par **I.3** $\text{Res}_\mathbb{C}(P_x, Q_y) = 0$ où ce déterminant est de taille 5×5 car P_x est de degré 2 pour tout x , et Q_y de degré 3. On a alors éliminé t et obtenu une équation non triviale pour x et y : tous calculs faits, on obtient

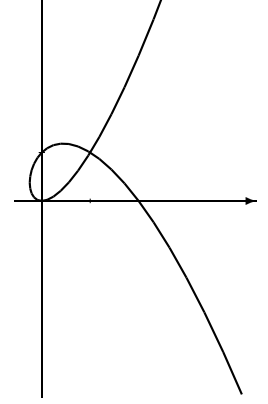
$$-x^3 + y^2 + 2x^2 - xy - y = 0.$$

Réciproquement, supposons que (x, y) vérifie l'équation cartésienne ci-dessus. D'après **I.3**, $P_x(T)$ et $Q_y(T)$ ne sont pas premiers entre eux dans $\mathbb{C}[T]$ car leur résultant est nul. Ils ont donc un pgcd $D(T) \in \mathbb{C}[T]$, en fait dans $\mathbb{R}[T]$ puisque P_x et Q_y sont réels, de degré 1 ou 2. D'où :

Cas 1. $D(T) = T - t_0$, la racine (réelle !) t_0 de D est commune à P_x et Q_y , et $(x, y) \in \mathcal{C}$.

Cas 2. $D(T)$ est de degré 2, i.e. $P_x(T)$ divise $Q_y(T)$, et le calcul mène à $x = 1, y = 1$. Mais alors P_1 et Q_1 ont deux racines communes, celles de P_1 , valant $(-1 \pm \sqrt{5})/2$ donc réelles. D'où $(1, 1) \in \mathcal{C}$, c'est même l'unique point double de \mathcal{C} .

Remarques : ce n'est pas la seule méthode pour cette question, les degrés étant ici petits les calculs exprimant t en fonction de x puis reportant ceci dans y pouvaient être menés à la main. La calculatrice résoud aussi cette question ! Mais elle ne fait rien d'autre que de calculer $\text{Res}_{\mathbb{C}}(P_x, Q_y) \dots$



Partie III : L'anneau des entiers algébriques

1° $P_1(X - Y) = R_0(X) + R_1(X)Y + \dots + R_{n_1}(X)Y^{n_1}$ avec $R_i \in \mathbb{Z}[X]$, $\deg(R_i) \leq n_1 - i$, R_0 unitaire et $R_{n_1}(X) = (-1)^{n_1} P_2(X) = b_0 + b_1X + \dots + b_{n_2}X^{n_2}$ avec $b_{n_2} = 1$.

On, calcule alors $S(X) = \text{Res}_{\mathbb{Q}(X)}(P_1(X - Y), P_2(Y))$ qui vaut :

$$\left(\begin{array}{cccccccc} R_0 & R_1 & \dots & \dots & \dots & R_{n_1-1} & R_{n_1} & 0 & \dots \\ 0 & R_0 & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & R_0 & R_1 & R_2 & \dots & R_{n_1-1} & R_{n_1} \\ b_0 & b_1 & \dots & \dots & \dots & b_{n_2} & 0 & \dots & \dots \\ 0 & b_0 & \dots & \dots & \dots & \dots & b_{n_2} & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & b_0 & \dots & \dots & \dots & \dots \end{array} \right) \left. \begin{array}{l} \vphantom{\begin{matrix} R_0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \\ b_0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{matrix}} \right\} n_2 \\ \left. \vphantom{\begin{matrix} R_0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \\ b_0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{matrix}} \right\} n_1$$

Or, S est un polynôme à coefficients dans \mathbb{Z} et si on note $(U_{i,j}(X))$ les coefficients de la matrice résultante on a

$$S(X) = \sum_{\sigma \in S_{n_1+n_2}} \varepsilon(\sigma) U(\sigma) \text{ où } U(\sigma) = U_{1,\sigma(1)} \dots U_{n_1+n_2,\sigma(n_1+n_2)}.$$

Calculons (ou majorons) le degré des polynômes $U(\sigma)$:

$\deg(U_{i,\sigma(i)}) \leq n_1$ pour $1 \leq i \leq n_2$ et il y a égalité si et seulement si $\sigma(i) = i$ car les n_2 premières lignes ne font intervenir que des termes de degré au plus n_1 , le degré n_1 étant obtenu si le terme se trouve sur la diagonale.

$\deg(U_{i,\sigma(i)}) \leq 0$ pour $i \geq n_2 + 1$. D'où $\deg(U(\sigma)) \leq n_1 n_2$. Ainsi le degré de S est inférieur ou égal à $n_1 n_2$ comme somme de polynômes de degrés inférieurs ou égaux à $n_1 n_2$.

La permutation identité donne le terme $U(id) = R_0(X)^{n_2}$ polynôme unitaire de degré $n_1 n_2$. Soit $\sigma(i) = i$ pour $i = 1 \dots n_2$ et $\sigma \neq id$; $U(\sigma)$ comporte un terme nul provenant de la sous-matrice triangulaire inférieure est de taille (n_1, n_2) de la matrice résultante; donc $U(\sigma) = 0$. De sorte que S est unitaire de degré $n_1 n_2$. Enfin $S(z_1 + z_2) = 0$ vu que $P_2(Y)$ et $P_1(z_1 + z_2 - Y)$ admettent z_2 comme racine commune.

2° Vérifions que le produit de deux éléments de \mathcal{O} est un élément de \mathcal{O} .

Soit z_1, z_2 dans \mathcal{O} annulant les polynômes unitaires P_1 et P_2 de degrés respectifs n_1 et n_2 . Comme P_1 est un polynôme de $\mathbb{Z}[X]$ de degré n_1 , $Y^{n_1} P_1(\frac{X}{Y})$ appartient à $\mathbb{Z}[X, Y]$. Posons $\Pi(X) = \text{Res}_{\mathbb{Q}(X)}(Y^{n_1} P_1(\frac{X}{Y}), P_2(Y))$; en écrivant la matrice résultante et en adaptant le raisonnement précédent, on obtient que Π est un polynôme à coefficients entiers unitaire de degré $n_1 n_2$. De plus $\Pi(z_1 z_2) = 0$ car $Y^{n_1} P_1(\frac{z_1 z_2}{Y})$ et $P_2(Y)$ ont z_2 comme racine commune.

Partie IV : Un peu de géométrie algébrique dans le plan

1° Décomposons P_1 et Q_1 dans $\mathbb{C}(X)[Y]$ en facteurs irréductibles.

$P_1(X, Y) = X(Y - i)(Y + i)$ et $Q_1(X, Y) = (XY)^2(Y + \frac{1}{X})$. Ils n'ont pas de facteur commun, ils vérifient donc (C_1) . De plus, X divise P_1 et Q_1 dans $\mathbb{C}[X][Y]$, donc P_1, Q_1 ne vérifient pas (C_2) . On a $\deg(P_1) = 3, \deg(Q_1) = 5$.

Dans le deuxième exemple, ni Y ni $Y - \frac{1}{X}$ ne divisent P_2 . Ainsi, P_2 et Q_2 n'ont pas de facteur commun dans $\mathbb{C}(X)[Y]$, ils vérifient (C_1) . De plus, les coefficients de P_2 sont X et $X + 1$, aucun polynôme en X non constant ne peut les diviser simultanément, donc P_2, Q_2 vérifient (C_2) ; enfin, $\deg(P_2) = 3$.

$Q_3(X, Y) = P_3(X, Y)(X - Y)$. P_3 et Q_3 vérifient (C_2) , pas (C_1) , et leur degré respectif est 1 et 2.

2° a) Puisque P et Q vérifient (C_1) , on peut écrire une relation de Bezout : $\tilde{A}P + \tilde{B}Q = 1$ avec \tilde{A} et \tilde{B} dans $\mathbb{C}(X)[Y]$. En chassant les dénominateurs il vient $AP + BQ = C$ avec A et B dans $\mathbb{C}[X][Y]$ et $C \in \mathbb{C}[X]$, tous non nuls.

b) Supposons d'abord que P et Q vérifient (C_1) et (C_2) . Prenons (x_0, y_0) solution du système associé. D'après **IV.2-a** on doit avoir $C(x_0) = 0$. D'où un nombre fini de x_0 possibles.

(C_2) permet d'écrire une relation de Bezout $1 = \sum A_i(X)P_i(X) + B_j(X)Q_j(X)$. Evaluant ceci en x_0 , on obtient en particulier qu'au moins un des polynômes $P(x_0, Y) = \sum_{i=0}^n P_i(x_0)Y^i$ et $Q(x_0, Y) = \sum_{j=0}^m Q_j(x_0)Y^j$ n'est pas nul. Or y_0 doit être racine de ce polynôme non nul, d'où un nombre fini de possibilités pour y_0 à x_0 fixé. Au final le système a un nombre fini de solutions.

soit $x_0 \in \mathbb{C}$ une racine de D . Alors tout $(x_0, y), y \in \mathbb{C}$ est solution du système.

Enfin, si P et Q ne vérifient pas (C_1) , ils ont un facteur commun $\tilde{F}(X, Y) \in \mathbb{C}(X)[Y]$ qui n'est pas dans $\mathbb{C}(X)$. Après avoir chassé les dénominateurs on obtient des relations dans $\mathbb{C}[X][Y]$: $F(X, Y)R(X, Y) = P(X, Y)S(X)$ et $F(X, Y)T(X, Y) = Q(X, Y)U(X)$ avec S et U dans $\mathbb{C}[X]$ non nuls.

$F(X, Y) = \sum_{k=0}^f P_k(X)Y^k$ avec $P_f(X)$ non nul, $f \geq 1$. Alors pour tout $x_1 \in \mathbb{C}$ n'annulant ni S ni U ni P_f (il y en a une infinité!), le polynôme $F(x_1, Y)$ est non constant, et il a une racine $y_1 \in \mathbb{C}$. Ainsi le système a une infinité de solutions (x_1, y_1) .

3° Ecrivons $P(X, Y) = \sum_{k=0}^{\deg(P)} H_k(X, Y)$ en regroupant dans $H_k(X, Y)$ tous les termes de degré total k de P . H_k est la composante homogène de degré k de P . On écrit $H_{\deg(P)} = \sum_{i+j=\deg(P)} a_{ij}X^iY^j$ où un des a_{ij} est non nul par (0.3).

Remarquons que $(X + \alpha Y)^i Y^j = \alpha^i Y^{i+j} + r_{ij}(X, Y)$ où $r_{ij}(X, Y)$ est encore homogène de degré $i + j$, avec un degré partiel en $Y < i + j$, d'après la formule du binôme. Ainsi $H_{\deg(P)}(X + \alpha Y, Y) = Y^{\deg(P)} \sum_{i+j=\deg(P)} a_{ij}\alpha^i + r(X, Y)$ où ce reste r a un degré partiel en Y inférieur à $\deg(P)$.

De plus on a $\deg(H_k(X + \alpha Y, Y)) < \deg(P)$ dès que $k < \deg(P)$.

Finalement, il suffit de choisir α hors de l'ensemble fini des racines du polynôme non nul $\sum_{i+j=\deg(P)} a_{ij}Z^i$ pour s'assurer que $n = \deg(P)$. De même pour Q .

4° On multiplie lignes et colonnes du déterminant exactement de la même manière qu'en **I.4**: la colonne C_j par z^{j-1} pour j entre 1 et $m + n$. On obtient $R(z) =$

$$\left(\begin{array}{cccccccc} P_0 & P_1 z & \dots & \dots & \dots & P_{n-1} z^{n-1} & P_n z^n & 0 & \dots \\ 0 & P_0 z & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & P_0 z^{m-1} & P_1 z^m & \dots & \dots & P_{n-1} z^{n+m-2} & P_n z^{n+m-1} \\ Q_0 & Q_1 z & \dots & Q_{m-1} z^{m-1} & Q_m z^m & 0 & \dots & 0 & \dots \\ 0 & Q_0 z & \dots & \dots & \dots & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & Q_0 z^{n-1} & Q_1 z^n & \dots & Q_m z^{m+n-1} \end{array} \right) \left. \begin{array}{l} \vphantom{\begin{matrix} P_0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \\ Q_0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{matrix}} \right\} m \\ \vphantom{\begin{matrix} P_0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \\ Q_0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{matrix}} \right\} n \end{array}$$

$P_k(X)$ est de degré au plus $n - k$, $Q_l(X)$ au plus $m - l$. On met en facteur sur les m premières lignes z^{n+i-1} (avec $i = 1 \dots m$). Les coefficients de ces lignes sont alors nuls ou du type $\frac{P_k(z)}{z^{n-k}}$, donc bornés quand $|z| \rightarrow \infty$.

On met en facteur sur les n lignes suivantes z^{i-1} ($i = m + 1 \dots n + m$), les coefficients deviennent des $\frac{Q_l(z)}{z^{m-l}}$ bornés quand $|z| \rightarrow \infty$, ou restent nuls.

Finalement, puisqu'un déterminant est polynômial en ses coefficients, on a obtenu que $R(z)/z^\alpha$ était borné quand $|z| \rightarrow \infty$, où α vaut :

$$\alpha = \sum_{i=1}^m (n + i - 1) + \sum_{i=m+1}^{m+n} (i - 1) - \sum_{j=1}^{m+n} (j - 1) = mn. R(X) \text{ étant un polynôme, } \frac{R(z)}{z^{mn}} \text{ borné converge vers 0 ou vers le coefficient dominant de } R \text{ quand } |z| \rightarrow \infty.$$

5° Notons $\{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_N, y_N)\}$ les solutions du système.

Effectuons de nouveau le changement linéaire bijectif déjà utilisé en **IV.3** $(x, y) \rightarrow (x + \alpha y, y)$ pour que tous ces points aient des abscisses différentes et que $n = \deg(P)$, $m = \deg(Q)$ (cette seconde condition aura son importance...).

Il suffit pour la première condition de choisir α tel que $x_i + \alpha y_i \neq x_j + \alpha y_j$, pour $i \neq j$ soit au plus N valeurs à éviter pour α ; Il reste alors à compter les x_i pour majorer N (cf figure 1 ci-dessous).

Pour réaliser en même temps la seconde condition, on a vu en **IV.3** qu'il suffisait que α évite en plus un nombre fini de valeurs.

Fixons désormais un tel α_0 . On remarque que le système modifié a aussi N solutions, donc par **IV.2-b**, les polynômes modifiés vérifient encore (C_1) et (C_2) . On les notera encore P et Q dans la suite.

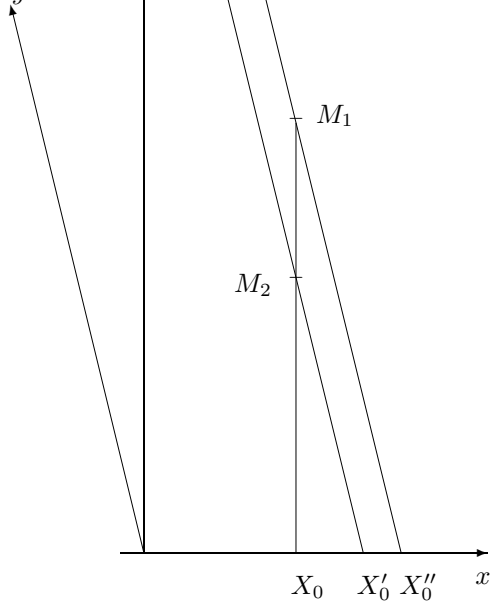


Figure 1 - Séparation des abscisses.

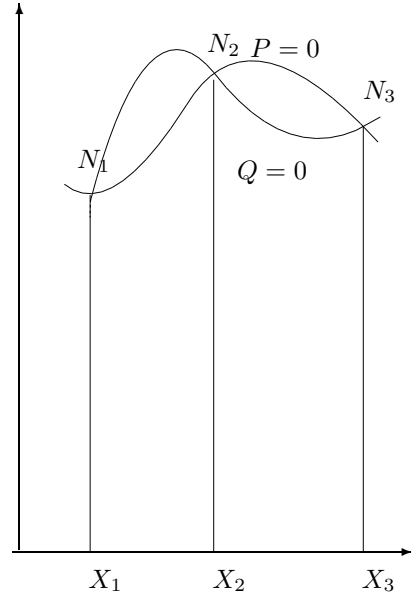


Figure 2 - Projection des points d'intersection.

Projetons le problème sur l'axe des abscisses (cf. figure 2) à l'aide du résultant :

Si (x_i, y_i) est solution du système alors $P(x_i, Y)$ et $Q(x_i, Y)$ ont une racine commune y_i , i.e. ne sont pas premiers entre eux. D'où $0 = \text{Res}_{\mathbb{C}}(P(x_i, Y), Q(x_i, Y))$.

Attention, d'après les définitions, ce déterminant *ne vaut pas toujours* $R(x_i)$! Il est a priori de taille $\deg(P(x_i, Y)) + \deg(Q(x_i, Y))$ inférieure à $\deg(P) + \deg(Q)$. Heureusement on a pris la précaution de suivre **IV3**^o, et on est assuré que même après évaluation en x_i , $P(x_i, Y)$ reste de degré $\deg(P)$ et de même $\deg(Q(x_i, Y)) = \deg(Q)$. De sorte que $\text{Res}_{\mathbb{C}}(P(x_i, Y), Q(x_i, Y))$ est de taille $\deg(P) + \deg(Q)$, il vaut bel et bien $R(x_i)$.

Ainsi $R(x_i) = 0$. Or d'après **IV4**^o, $R(X) \in \mathbb{C}[X]$ est de degré $\leq \deg(P) \deg(Q)$.

De plus, puisque P et Q vérifient (C_1) , on vérifie grâce à **I3**^o que R n'est pas un polynôme nul.

Finalement, R ayant au plus $\deg(P) \deg(Q)$ racines, on obtient $N \leq \deg(P) \deg(Q)$.

6^o) Il n'y a pas toujours égalité. Choisissons $P_1(X, Y) = X - Y$ et $Q_1(X, Y) = X - Y + 1$. Ils vérifient (C_1) et (C_2) mais le système associé n'a pas de solution. Géométriquement, il s'agit de deux droites parallèles qui ne se coupent qu'à l'infini. Prenons maintenant $P_2(X, Y) = X^2$ et $Q_2(X, Y) = Y$. Ils vérifient aussi (C_1) et (C_2) . Le système associé n'a qu'une solution $(0, 0)$, alors que $\deg(P) \deg(Q) = 2$.

Cependant, on peut montrer (cf D.Perrin, Géométrie Algébrique) que si l'on se place dans le cadre projectif, et en tenant compte des multiplicités, le nombre de solutions du système est bien $\deg(P) \deg(Q)$ (Théorème de Bezout).