

**Préambule**

1. l'hypothèse  $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} f(x) = +\infty$  peut être traduite par

$$\forall A > 0 \exists B > 0 \forall x \in \mathbf{R}^n \quad \|x\| > B \implies f(x) > A$$

En prenant  $A = |f(0)| + 1$ , il existe un réel  $M > 0$  tel que  $\forall x \in \mathbf{R}^n \quad \|x\| > M \implies f(x) > |f(0)| + 1$ .

2. La boule fermée :  $B = \{x \in \mathbf{R}^n \quad \|x\| \leq M\}$  est une partie fermée et bornée de  $\mathbf{R}^n$  donc compacte. La restriction de  $f$  à  $B$  est continue. Elle atteint un minimum en  $x^*$ . Soit  $x \in B$  on a  $f(x^*) \leq f(x)$ . Si  $x \notin B$  alors  $f(x^*) \leq f(0) < |f(0)| + 1 < f(x)$ . Donc  $f$  atteint un minimum global en  $x^*$ .

3. On sait qu'une fonction de classe  $\mathcal{C}^1$  sur un ouvert admettant un extremum local en un point  $x_0$  vérifie  $\nabla f(x_0) = 0$ . On a donc ici  $\nabla f(x^*) = 0$ .

**Partie I**

4. Soit  $x \in \mathbf{R}^3$ . L'inégalité de Cauchy-Schwarz donne  $(b, x) \leq |(b, x)| \leq \|b\| \|x\|$ .

On en déduit  $g(x) = \frac{1}{2}(Ax, x) - (b, x) \geq \frac{1}{2}C\|x\|^2 - \|b\|\|x\| = \|x\|(\frac{1}{2}C\|x\| - \|b\|)$ . Donc  $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} g(x) = +\infty$ .

5. L'application  $x \mapsto Ax$  est linéaire. Donc sa différentielle en un point  $x$  est  $h \mapsto Ah$ . De même la différentielle de  $x \mapsto (b, x)$  est  $h \mapsto (b, h)$ . On en déduit que  $g$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbf{R}^3$  et que sa différentielle en un point  $x \in \mathbf{R}^3$  est définie par :

$$dg(x).h = \frac{1}{2}(Ah, x) + \frac{1}{2}(Ax, h) - (b, h)$$

Comme  $A$  est symétrique on a  $(Ah, x) = (Ax, h)$ . Donc  $dg(x).h = (Ax - b, h) = (\nabla g(x), h)$  pour tout  $h \in \mathbf{R}^3$ . On peut donc conclure  $\nabla g(x) = Ax - b$ .

L'existence de ce minimum a été vue dans le préambule. Pour l'unicité on montre que  $A$  est inversible. Si  $x$  est un vecteur de  $\mathbf{R}^3$  tel que  $Ax = 0$ , on a  $0 = (Ax, x) \geq C\|x\|^2$ . Donc  $\|x\| = 0$  et  $x = 0$ . Il existe donc exactement un vecteur  $x^*$  de  $\mathbf{R}^3$  vérifiant  $Ax^* - b = 0$ , c'est-à-dire  $\nabla g(x^*) = 0$ .

6. On a  $u_{k+1} - x^* = u_k - \alpha \nabla g(u_k) - x^* = u_k - \alpha Au_k - \alpha b - x^* = (I_3 - \alpha A)(u_k - x^*)$ .

7. Considérons la suite  $(v_k)_{k \in \mathbf{N}}$  définie par  $v_k = u_k - x^*$  et la matrice  $B = I_3 - A$ . On a, pour tout  $k$ ,  $v_{k+1} = Bv_k$ . Donc, par une récurrence immédiate  $v_k = B^k v_0$ . Montrons que la limite de  $B^k$  quand  $k \rightarrow +\infty$  est la matrice nulle.

Commençons par prouver que les valeurs propres de  $A$  appartiennent au segment  $[C, L]$ . Si  $x$  est un vecteur propre de  $A$  associé à une valeur propre  $\lambda$ , on a  $Ax = \lambda x$  donc  $(Ax, x) = \lambda \|x\|^2$ . Ainsi  $C\|x\|^2 \leq \lambda \|x\|^2$ , et, comme  $x \neq 0$ ,  $C \leq \lambda$ .

$A$  est symétrique donc il existe une matrice orthogonale  $P$  telle que  ${}^t P A P = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$ . On a ensuite

$${}^t P B P = \begin{pmatrix} 1 - \alpha \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 - \alpha \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 - \alpha \lambda_3 \end{pmatrix} \text{ et } B^k = P \begin{pmatrix} (1 - \alpha \lambda_1)^k & 0 & 0 \\ 0 & (1 - \alpha \lambda_2)^k & 0 \\ 0 & 0 & (1 - \alpha \lambda_3)^k \end{pmatrix} {}^t P. \text{ On a}$$

pour  $i \in \{1, 2, 3\}$ ,  $1 - \alpha L \leq 1 - \alpha \lambda_i \leq 1 - \alpha C$ , donc  $1 - \alpha \lambda_i \in ]-1, 1[$ . l'application  $M \mapsto P M {}^t P$  est linéaire donc continue. On en déduit que  $B^k \rightarrow 0$  puis  $u_k \rightarrow x^*$ .

## Partie II

8. On a  $h(x_{k+1}) = x_k^2 + 2\epsilon_k x_k t_k + \epsilon_k^2 t_k^2$ . Posons  $\delta_k = 2\epsilon_k x_k t_k + \epsilon_k^2 t_k^2$ . Distinguons trois cas :

▷ si  $x_k = 0$  alors  $\delta_k = 0$

▷ si  $x_k > 0$  alors  $\epsilon_k = -1$  et  $\delta_k = -t_k(2x_k - t_k) < 0$  car  $t_k \in ]0, 2x_k[$ .

▷ si  $x_k < 0$  alors  $\epsilon_k = 1$  et  $\delta_k = t_k(2x_k + t_k) < 0$  car  $t_k \in ]0, -2x_k[$ .

On a donc dans tous les cas  $h(x_{k+1}) \leq h(x_k)$ .

9. On a pour tout  $k$ ,  $v_k - v_{k+1} = \frac{1}{2^{k+1}}$ . En additionnant on obtient  $\sum_{k=0}^n (v_k - v_{k+1}) = \frac{1}{2} \sum_{k=0}^n \frac{1}{2^k}$ . On en déduit  $v_0 - v_{n+1} = 1 - \frac{1}{2^{n+1}}$ . Finalement pour tout  $n \in \mathbf{N}$ ,  $v_n = 1 + \frac{1}{2^n}$ . Ainsi, pour tout  $k$ ,  $v_k > 1$ . On choisit  $\epsilon_k = -1$  et  $t_k = \frac{1}{2^{k+1}} \in ]0, 2v_k[$ . Il s'agit bien d'une descente de gradient pour la fonction  $h$ . Elle converge vers 1 qui n'est pas le minimum global de  $h$  puisque celui-ci est 0.

10. On procède de la même façon :  $w_k - w_{k+1} = (-1)^k \left(2 + \frac{3}{2^{k+1}}\right)$ . En additionnant lorsque  $k$  décrit  $\llbracket 0, n \rrbracket$ , on trouve  $2 - w_{n+1} = 1 - (-1)^{n+1} + 1 - \left(-\frac{1}{2}\right)^{n+1}$ . Donc  $w_{n+1} = (-1)^{n+1} + \left(-\frac{1}{2}\right)^{n+1}$ . Finalement pour tout  $k \in \mathbf{N}$ , on a  $w_k = (-1)^k \left(1 + \frac{1}{2^k}\right)$ . La suite  $(w_k)$  diverge car  $w_k \sim (-1)^k$ . De plus  $w_k$  a même signe que  $(-1)^k$ . On a bien  $t_k = (-1)^{k+1}$ . Il reste à prouver que  $2 + \frac{3}{2^{k+1}} < 2|w_k| = 2 \left(1 + \frac{1}{2^k}\right)$ , ce qui est vrai car  $\frac{3}{2} < 2$ . Il s'agit donc bien d'une descente de gradient pour  $h$ .

## Partie III

11. Si  $\nabla f(x) \neq 0$ , on prend  $d = -\frac{\nabla f(x)}{\|\nabla f(x)\|}$ , donc  $D_x$  est non vide. Toujours dans l'hypothèse  $\nabla f(x) \neq 0$ , si  $d \in D_x$ , on écrit le développement limité de  $f$  en  $x$  à l'ordre 1 :

$$f(x+h) = f(x) + (\nabla f(x), h) + \|h\|\varepsilon(h) \quad \text{avec} \quad \lim_{\|h\| \rightarrow 0} \varepsilon(h) = 0$$

En remplaçant  $h$  par  $td$  on a  $f(x+td) - f(x) = t \left( (\nabla f(x), d) + \|d\|\varepsilon(td) \right)$ . Il existe  $\beta > 0$  tel que pour tout  $t \in ]0, \beta[$  on a  $(\nabla f(x), d) + \|d\|\varepsilon(td) < 0$ , d'où  $f(x+td) < f(x)$ . Donc  $T_{d,x}$  est non vide.

12. Dans le cas de la fonction particulière  $h$ , on a  $x^* = 0$ . Si  $x_k = 0$ , on a  $d_k = t_k = 0$ . Si  $x_k \neq 0$ ,  $(d_k, t_k)$  est tel que  $x_k d_k < 0$  et  $(x_k + d_k t_k)^2 < x_k^2$ . On a donc  $x_k d_k < 0$  et  $2x_k d_k t_k + d_k^2 t_k^2 < 0$ . On en déduit que  $d_k t_k$  est de même signe que  $-x_k$  et que  $0 < |d_k t_k| < 2|x_k|$ . D'où le résultat demandé.

13. Si  $f$  est coercitive, on a pour tout  $k$   $f(x_{k+1}) = f(x_k + t_k d_k) \leq f(x_k)$ . La suite  $(f(x_k))$  est donc décroissante et minorée par  $f(x^*)$ . Elle est donc convergente. La suite  $(x_k)$  est bornée sinon on pourrait trouver des  $f(x_k)$  aussi grands que l'on veut.

14. On calcule  $g(u_{k+1}) - g(u_k)$ . On sait que  $u_{k+1} = u_k - \alpha r_k$ .

On a  $g(u_{k+1}) = \frac{1}{2}(Au_k - \alpha Ar_k, u_k - \alpha r_k) - (b, u_k) + \alpha(b, r_k) = g(u_k) - \frac{\alpha}{2}(Ar_k, u_k) - \frac{\alpha}{2}(r_k, Au_k) + \frac{\alpha^2}{2}(Ar_k, r_k)$ .

Or  $A$  est symétrique donc  $(Ar_k, u_k) = ((Au - k; r_k)$ . De plus  $r_k = Au_k - b$ .

Ainsi  $g(u_{k+1}) - g(u_k) = \frac{\alpha^2}{2}(Ar_k, r_k) - \alpha\|r_k\|^2$ .

▷ Si  $u_k = x^*$ , alors  $r_r = \nabla g(u_k) = 0$  et  $u_{k+1} = u_k$ .

▷ Si  $u_k \neq x^*$ , alors  $r_r = \nabla g(u_k) \neq 0$  et  $u_{k+1} = u_k - \alpha r_k$ . On prend  $d_k = -\frac{r_k}{\|r_k\|}$  et  $t_k = \alpha\|r_k\|$ . On a  $d_k \in D_{u_k}$ ,  $u_{k+1} = u_k + t_k d_k$ . On doit vérifier que  $t_k \in T_{d_k, u_k}$  c'est-à-dire  $g(u_{k+1}) - g(u_k) < 0$  ou encore

$\frac{\alpha^2}{2}(Ar_k, r_k) - \alpha\|r_k\|^2 < 0$ . Pour cela on diagonalise  $A$  dans une base orthonormale de  $\mathbf{R}^3$ . En notant  $x_1, x_2, x_3$  les coordonnées de  $r_k$  dans cette base,  $g(u_{k+1}) - g(u_k) = \frac{\alpha^2}{2}(\lambda_1 x_1^2 + \lambda_2 x_2^2 + \lambda_3 x_3^2) - \alpha(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2)$ .

On trouve  $g(u_{k+1}) - g(u_k) = \alpha \left( \sum_{i=1}^3 \left( \frac{\alpha \lambda_i}{2} - 1 \right) x_i^2 \right) < 0$  dès que  $\alpha \in ]0, \frac{2}{L}[$  (avec les notations de la question 7, on retrouve le même intervalle).

### Partie III

15. On a, d'après (2),  $0 \geq t_k(d_k, \nabla f(x_k)) \geq \frac{1}{m_1}(f(x_{k+1}) - f(x_k))$ . Or la suite  $(f(x_k))$  est décroissante et minorée par  $f(x^*)$ . Elle est donc convergente. La série de terme général  $f(x_{k+1}) - f(x_k)$  est donc aussi convergente. On en déduit que  $\sum t_k(d_k, \nabla f(x_k))$  converge. Son terme général a pour limite 0 quand  $k \rightarrow +\infty$ .

16. On distingue deux cas :

▷ Si  $C_1 = \min(C_1, C_2|(d_k, \nabla f(x_k))|)$ , alors  $|(d_k, \nabla f(x_k))| = \frac{1}{t_k}|t_k(d_k, \nabla f(x_k))| \leq \frac{1}{C_1}|t_k(d_k, \nabla f(x_k))| \rightarrow 0$ .

▷ Si  $C_2|(d_k, \nabla f(x_k))| = \min(C_1, C_2|(d_k, \nabla f(x_k))|)$ , on a  $t_k \geq C_2|(d_k, \nabla f(x_k))|$ . Donc  $|(d_k, \nabla f(x_k))| \leq \frac{1}{C_2}t_k$ .

On en déduit  $(d_k, \nabla f(x_k))^2 \leq \frac{1}{C_2}t_k|(d_k, \nabla f(x_k))| \rightarrow 0$ . En considérant la racine carrée, on peut dire que  $|(d_k, \nabla f(x_k))|$  est toujours majoré par le terme général d'une suite convergeant vers 0.

17. Posons  $r_k = \nabla f(x_k)$ . On sait que  $\frac{(Br_k, r_k)}{\|Br_k\|} \rightarrow 0$  quand  $k \rightarrow +\infty$ . Diagonalisons  $B$  dans une base

orthonormale. En notant  $x_1, \dots, x_n$  les coordonnées de  $r_k$  dans cette base, on a  $\frac{(Br_k, r_k)}{\|Br_k\|} = \frac{\sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2}{\sqrt{\sum_{i=1}^n \lambda_i^2 x_i^2}}$

les  $\lambda_i$  étant les valeurs propres de  $B$ . Posons  $m = \min(\lambda_i)$  et  $M = \max(\lambda_i)$ .

On a  $\frac{(Br_k, r_k)}{\|Br_k\|} \geq \frac{m\|r_k\|^2}{M\|r_k\|} = \frac{m}{M}\|r_k\|$ . On en déduit que  $r_k \rightarrow 0$ .

18. L'existence d'un minimum est acquise depuis le préambule. L'unicité résulte de la stricte convexité. En effet si  $f$  atteint son minimum en deux points  $x_1$  et  $x_2$ , elle est constante sur l'intervalle  $[x_1, x_2]$ . Cela contredit la stricte convexité.

19. Supposons construite une telle suite, on sait que  $(x_k)$  est bornée. Soit  $(x_{\phi(k)})$  une suite extraite convergeant vers  $l$ . On a  $\nabla f(x_{\phi(k)}) \rightarrow 0$  c'est-à-dire  $f'(x_{\phi(k)}) \rightarrow 0$ . Donc  $f'(l) = 0$ . On en déduit  $l = x^*$  car  $f'$  est strictement croissante et ne s'annule qu'en  $x^*$ . D'après les résultats admis  $x_k \rightarrow 0$ .