

2022 - CENTRALE-SUPÉLEC - MP - MATHÉMATIQUES 1
EXEMPLES DE CONTRAINTES SYMPLECTIQUES LINÉAIRES
UN CORRIGÉ

I Préliminaires

Q 1. • Soit $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Soit $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ et $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. On calcule :

$$X^T AY = X^T (AY) = \sum_{i=1}^n X_i (AY)_i = \sum_{i=1}^n x_i \left(\sum_{j=1}^n a_{i,j} y_j \right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i a_{i,j} y_j. \quad \boxed{X^T AY = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i a_{i,j} y_j.}$$

- Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telle que $\forall (X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2, \quad X^T AY = 0$.
 Soit $(k, \ell) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$.
 Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ défini par $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, x_i = \delta_{i,k}$, et $Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ défini par $\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, y_j = \delta_{j,\ell}$.
 D'après le calcul précédent :

$$X^T AY = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i a_{i,j} y_j = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \delta_{i,k} a_{i,j} \delta_{j,\ell} = a_{k,\ell} = 0.$$

Donc $\forall (k, \ell) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, a_{k,\ell} = 0$, d'où la matrice A est nulle. On a montré que :

Si $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ vérifie $\forall (X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2, \quad X^T AY = 0$, alors $A = 0$.

- Soient $(A, B) \in (\mathcal{M}_n(\mathbb{R}))^2$ telles que $\forall (X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2, \quad X^T AY = X^T BY$.
 Alors $\forall (X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2, \quad X^T (A - B)Y = 0$.
 Par le point précédent, la matrice $A - B$ est nulle, donc $A = B$.

Finalement, si $(A, B) \in (\mathcal{M}_n(\mathbb{R}))^2$ vérifient $\forall (X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2, \quad X^T AY = X^T BY$, alors $A = B$.

Q 2. Soit $M \in GL_n(\mathbb{R})$.

- Soit $\lambda \in \text{Sp}(M^T M)$. Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ avec $X \neq 0$ un vecteur propre (donc non nul) de $M^T M$ associé à la valeur propre λ . Alors $M^T M X = \lambda X$. Il vient

$$\begin{aligned} X^T M^T M X &= (MX)^T (MX) = \|MX\|^2 \\ &= X^T (M^T M X) = X^T (\lambda X) = \lambda X^T X = \lambda \|X\|^2. \end{aligned}$$

Le vecteur X est non nul donc $\|X\| > 0$. De plus M est inversible et $X \neq 0$, donc $MX \neq 0$ et $\|MX\| > 0$.

On obtient $\lambda = \frac{\|MX\|^2}{\|X\|^2} > 0$. Ainsi, $\forall \lambda \in \text{Sp}(M^T M), \quad \lambda > 0$.

- La matrice $M^T M$ est symétrique réelle, donc par le théorème spectral, elle est diagonalisable en base ortho-normale. De plus on vient de montrer que ses valeurs propres sont strictement positives.

Donc il existe $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, diagonale contenant les valeurs propres strictement positives de $M^T M$, et $P \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ orthogonale, telles que $P^T M^T M P = D$. On a $M^T M = P D P^T$.

Notons $D = \text{Diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ avec $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_i > 0$.

Posons $\Delta = \text{Diag}(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n})$, de sorte que $\Delta^2 = D$.

On pose $S = P \Delta P^T$. Alors

$$S^2 = (P \Delta P^T)^2 = P \Delta^2 P^T = P D P^T = M^T M.$$

La matrice S est symétrique car $S^T = (P \Delta P^T)^T = P \Delta^T P^T = P \Delta P^T = S$.

S est semblable à Δ donc a le même spectre : $\text{Sp}(S) = \text{Sp}(\Delta) = \{\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n}\}$.

On a $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_i > 0$ donc $\sqrt{\lambda_i} > 0$ et S est à valeurs propres strictement positives.

Il existe une matrice S symétrique réelle à valeurs propres strictement positives, telle que $S^2 = M^T M$.

II Objets symplectiques

Q 3. Soit ω une forme symplectique sur E . Soit $x \in E$.

Par antisymétrie de ω , on a $\omega(x, x) = -\omega(x, x)$, donc $2\omega(x, x) = 0$, d'où $\omega(x, x) = 0$.

Ainsi $\boxed{\forall x \in E, \omega(x, x) = 0.}$

Q 4. Montrons que $F^\omega = \{x \in E, \forall y \in F, \omega(x, y) = 0\}$ est un sous-espace vectoriel de E .

• Par définition, on a $F^\omega \subset E$.

• Par bilinéarité de ω , le vecteur nul vérifie $\forall y \in F, \omega(0_E, y) = 0$. Donc $0_E \in F^\omega$ et $F^\omega \neq \emptyset$.

• Soit $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2$ et $(x_1, x_2) \in (F^\omega)^2$. Soit $y \in F$.

Par bilinéarité de ω ,

$$\omega(\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2, y) = \lambda_1 \omega(x_1, y) + \lambda_2 \omega(x_2, y) = 0 + 0 = 0.$$

Donc $(\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2) \in F^\omega$ et F^ω est stable par combinaison linéaire.

Finalement $\boxed{F^\omega \text{ est un sous-espace vectoriel de } E.}$

Q 5. Soit $x \in E$ un vecteur non nul. Posons $F = \text{Vect}(x)$ la droite engendrée par x . On a évidemment $x \in F$.

Soit $y \in F$. Alors $\exists \lambda \in \mathbb{R}$, tel que $y = \lambda x$.

D'après la question **Q 3**, on a $\omega(x, x) = 0$.

Par bilinéarité de ω , on a $\omega(x, y) = \omega(x, \lambda x) = \lambda \omega(x, x) = 0$. Ainsi $\forall y \in F, \omega(x, y) = 0$ i.e. $x \in F^\omega$.

Ainsi $x \in F \cap F^\omega$ avec $x \neq 0_E$, donc $F \cap F^\omega \neq \{0_E\}$. Dans cet exemple, F et F^ω ne sont pas en somme directe.

$\boxed{\text{Non, le sous-espace vectoriel } F^\omega \text{ n'est pas nécessairement en somme directe avec } F.}$

Q 6. On considère $d_\omega : \begin{cases} E & \rightarrow \mathcal{L}(E, \mathbb{R}) \\ x & \mapsto \omega(x, \cdot) \end{cases}$

• Montrons que d_ω est une application linéaire. Soit $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2$ et $(x_1, x_2) \in E^2$. Par bilinéarité de ω :

$$\begin{aligned} \forall y \in E, \quad d_\omega(\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2)(y) &= \omega(\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2, y) \\ &= \lambda_1 \omega(x_1, y) + \lambda_2 \omega(x_2, y) \\ &= \lambda_1 d_\omega(x_1)(y) + \lambda_2 d_\omega(x_2)(y). \end{aligned}$$

Donc $d_\omega(\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2) = \lambda_1 d_\omega(x_1) + \lambda_2 d_\omega(x_2)$ et d_ω est linéaire.

• Montrons que d_ω est bijective.

Soit $x \in \text{Ker}(d_\omega)$. Alors $d_\omega(x) = \omega(x, \cdot) = 0$, i.e. $\forall y \in E, \omega(x, y) = 0$.

Puisque ω est une forme symplectique, elle vérifie la non dégénérescence, donc $x = 0_E$.

Ainsi $\text{Ker}(d_\omega) = \{0_E\}$, donc d_ω est injective de E dans $\mathcal{L}(E, \mathbb{R})$. Puisque $\dim(\mathcal{L}(E, \mathbb{R})) = \dim(E) \times 1 = \dim(E)$, l'injectivité de d_ω équivaut à sa bijectivité, donc d_ω est bijective.

Finalement $\boxed{d_\omega \text{ est une application linéaire bijective, donc un isomorphisme.}}$

Q 7. On considère $r_F : \begin{cases} \mathcal{L}(E, \mathbb{R}) & \rightarrow \mathcal{L}(F, \mathbb{R}) \\ \ell & \mapsto \ell|_F \end{cases}$.

Montrons que r_F est surjective. Soit $u \in \mathcal{L}(F, \mathbb{R})$.

F est un sous-espace vectoriel du \mathbb{R} -espace vectoriel E qui est de dimension finie.

Soit G un supplémentaire de F dans E : $E = F \oplus G$.

On définit ℓ sur E par : $\forall x \in E$, qui s'écrit de manière unique $x = x_F + x_G$ avec $x_F \in F$ et $x_G \in G$, $\ell(x) = u(x_F)$.

Autrement dit, on pose $\ell : \begin{cases} E & \rightarrow \mathbb{R} \\ x = x_F + x_G & \mapsto u(x_F) \end{cases}$.

• Montrons que ℓ est linéaire. Soit $(\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2$ et $(x, y) \in E^2$, qui s'écrivent de manière unique $x = x_F + x_G$ et $y = y_F + y_G$ avec $x_F, y_F \in F$ et $x_G, y_G \in G$.

$$\begin{aligned} \ell(\lambda x + \mu y) &= \ell(\lambda x_F + \lambda x_G + \mu y_F + \mu y_G) = \ell\left(\underbrace{(\lambda x_F + \mu y_F)}_{\in F} + \underbrace{(\lambda x_G + \mu y_G)}_{\in G}\right) \\ &= u(\lambda x_F + \mu y_F) = \lambda u(x_F) + \mu u(y_F) \quad \text{car } u \text{ est linéaire} \\ &= \lambda \ell(x) + \mu \ell(y). \end{aligned}$$

Ainsi ℓ est linéaire, donc $\ell \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$.

- De plus, $\forall x \in F$, on a $\ell(x) = u(x)$ donc $r_F(\ell) = \ell|_F = u$.

On a montré que $\forall u \in \mathcal{L}(F, \mathbb{R}), \exists \ell \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$ telle que $r_F(\ell) = u$.

Donc l'application de restriction r_F est surjective.

Q 8. Calculons le noyau de $r_F \circ d_\omega$:

$$\begin{aligned} \text{Ker}(r_F \circ d_\omega) &= \{x \in E, r_F \circ d_\omega(x) = 0\} \\ &= \{x \in E, \forall y \in F, d_\omega(x)(y) = 0\} \\ &= \{x \in E, \forall y \in F, \omega(x, y) = 0\} = F^\omega. \end{aligned}$$

Donc $\text{Ker}(r_F \circ d_\omega) = F^\omega$.

D'une part, puisque d_ω est un isomorphisme, d_ω conserve le rang ; d'autre part, puisque r_F est surjective, on a $\text{Im}(r_F) = \mathcal{L}(F, \mathbb{R})$. Il vient

$$\text{rg}(r_F \circ d_\omega) = \text{rg}(r_F) = \dim(\mathcal{L}(F, \mathbb{R})) = \dim(F).$$

On applique le théorème du rang à l'application linéaire $r_F \circ d_\omega : E \rightarrow \mathcal{L}(F, \mathbb{R})$:

$$\dim(E) = \text{rg}(r_F \circ d_\omega) + \dim(\text{Ker}(r_F \circ d_\omega)) = \dim(F) + \dim(F^\omega).$$

Ainsi $\dim(F^\omega) = \dim(E) - \dim(F)$.

Q 9. Soit ω une forme symplectique sur E . Soit ω_F la restriction à F^2 de ω . On a donc $\omega_F : F^2 \rightarrow \mathbb{R}$.

- ω vérifie la bilinéarité donc par restriction aux vecteurs de F , ω_F vérifie aussi la bilinéarité :

$$\forall (x, y, z) \in F^3, \forall \lambda \in \mathbb{R}, \begin{cases} \omega(x + \lambda y, z) = \omega(x, z) + \lambda \omega(y, z). \\ \omega(x, y + \lambda z) = \omega(x, y) + \lambda \omega(x, z). \end{cases}$$

- ω vérifie l'antisymétrie donc $\forall (x, y) \in F^2, \omega_F(x, y) = \omega(x, y) = -\omega(y, x) = -\omega_F(y, x)$.

Donc ω_F vérifie aussi l'antisymétrie.

- On en déduit que ω_F est une forme symplectique sur F si et seulement si ω_F vérifie la non dégénérescence. Or

$$\{x \in F, \forall y \in F, \omega(x, y) = 0\} = F \cap \{x \in E, \forall y \in F, \omega(x, y) = 0\} = F \cap F^\omega.$$

Ainsi (ω_F vérifie la non dégénérescence) $\Leftrightarrow (F \cap F^\omega = \{0_E\}) \Leftrightarrow (F \text{ et } F^\omega \text{ sont en somme directe})$.

D'après la question **Q 8**, si F et F^ω sont en somme directe, alors $\dim(F \oplus F^\omega) = \dim(F) + \dim(F^\omega) = \dim(E)$, donc $F \oplus F^\omega = E$. Réciproquement, si $F \oplus F^\omega = E$, alors F et F^ω sont évidemment en somme directe. D'où :

$$\begin{aligned} \omega_F \text{ est une forme symplectique sur } F &\Leftrightarrow \omega_F \text{ vérifie la non dégénérescence} \\ &\Leftrightarrow F \cap F^\omega = \{0_E\} \\ &\Leftrightarrow F \text{ et } F^\omega \text{ sont en somme directe} \\ &\Leftrightarrow F \oplus F^\omega = E. \end{aligned}$$

Finalement, ω_F est une forme symplectique sur F si et seulement si $F \oplus F^\omega = E$.

Q 10. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$. On note $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ et $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ les colonnes des coordonnées de x et de y dans la base

canonique (e_1, \dots, e_n) . On a donc : $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$ et $y = \sum_{j=1}^n x_j e_j$.

Par bilinéarité de ω , on obtient :

$$\omega(x, y) = \omega\left(\sum_{i=1}^n x_i e_i, \sum_{j=1}^n x_j e_j\right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i x_j \omega(e_i, e_j) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i \Omega_{i,j} y_j = X^T \Omega Y,$$

d'après le calcul préliminaire effectué à la question **Q 1**. D'où $\omega(x, y) = X^T \Omega Y$.

Q 11. • Montrons que Ω est antisymétrique.

Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$, et $(X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2$ les colonnes des coordonnées de x et y dans la base canonique. D'après la question **Q 10** et par antisymétrie de ω :

$$X^T \Omega Y = \omega(x, y) = -\omega(y, x) = -Y^T \Omega X = -(Y^T \Omega X)^T = -X^T \Omega^T Y = X^T (-\Omega^T) Y.$$

On a donc $\forall (X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2$, $X^T \Omega Y = X^T (-\Omega^T) Y$.

D'après la question **Q 1**, $\Omega^T = -\Omega$, donc $\boxed{\Omega \text{ est antisymétrique.}}$

• Montrons que Ω est inversible. Soit $X \in \text{Ker}(\Omega)$. On a donc $\Omega X = 0$.

Par transposition et en utilisant que Ω est antisymétrique : $0 = (\Omega X)^T = X^T \Omega^T = -X^T \Omega$, d'où $X^T \Omega = 0$.

Ainsi $\forall Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $X^T \Omega Y = 0$.

En notant $(x, y) \in (\mathbb{R}^n)^2$ les vecteurs de coordonnées $(X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2$, on en déduit que :

$\forall y \in \mathbb{R}^n$, $\omega(x, y) = X^T \Omega Y = 0$. Or ω est non dégénérée sur \mathbb{R}^n , donc $x = 0$, d'où $X = 0$.

Ainsi $\text{Ker}(\Omega) = \{0\}$ et $\boxed{\Omega \text{ est inversible.}}$

Q 12. D'après la question **Q 11**, Ω est une matrice antisymétrique et inversible.

Ω est antisymétrique donc $\Omega^T = -\Omega$. En passant au déterminant,

$$\det(\Omega) = \det(\Omega^T) = \det(-\Omega) = (-1)^n \det(\Omega).$$

Supposons par l'absurde que n est impair. Il vient $\det(\Omega) = -\det(\Omega)$, donc $\det(\Omega) = 0$ et Ω n'est pas inversible, ce qui est absurde. Donc $\boxed{n \text{ est pair.}}$

Q 13. On considère $b_s : \begin{cases} \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n & \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) & \mapsto \langle x, j(y) \rangle \end{cases}$.

• j est une application linéaire et le produit scalaire est bilinéaire, donc $\boxed{b_s \text{ est bilinéaire}}$ sur $(\mathbb{R}^n)^2$.

• Soit $(x, y) \in (\mathbb{R}^n)^2$, et $(X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2$ les colonnes des coordonnées de x et y dans la base canonique de \mathbb{R}^n . Puisque j est l'endomorphisme canoniquement associé à J , le vecteur $j(y)$ est de coordonnées JY dans la base canonique. D'où :

$$b_s(x, y) = \langle x, j(y) \rangle = X^T JY.$$

Or $J = \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix}$ est antisymétrique : $J^T = -J$, donc :

$$b_s(x, y) = X^T JY = (X^T JY)^T = Y^T J^T X = -Y^T JX = -b_s(y, x).$$

Ainsi, $\forall (x, y) \in (\mathbb{R}^n)^2$, $b_s(x, y) = -b_s(y, x)$. Donc $\boxed{b_s \text{ est antisymétrique.}}$

• Soit $x \in \mathbb{R}^n$ tel que $\forall y \in \mathbb{R}^n$, $b_s(x, y) = 0$.

Notons $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ la colonne des coordonnées de x dans la base canonique de \mathbb{R}^n .

Alors $\forall Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $X^T JY = 0$. En transposant, et avec $J^T = -J$, on a $Y^T JX = 0$.

On applique avec $Y = JX$: $(JX)^T (JX) = \|JX\|^2 = 0$.

Par séparation de la norme, $JX = 0$. Or $J^2 = -I_n$ donc J est inversible (d'inverse $-J$).

Donc $JX = 0$ entraîne $X = 0$, puis $x = 0$. Ainsi $\boxed{b_s \text{ est non dégénérée.}}$

$b_s : (\mathbb{R}^n)^2 \rightarrow \mathbb{R}$ est bilinéaire, antisymétrique, non dégénérée, donc une forme symplectique sur \mathbb{R}^n .

Q 14. On suppose que $\lambda\mu \neq 1$. Soit $x \in E_\lambda(u)$ et $y \in E_\mu(u)$. Alors $u(x) = \lambda x$ et $u(y) = \mu y$.

Puisque u est un endomorphisme symplectique, et puisque ω vérifie la bilinéarité, on a :

$$\omega(x, y) = \omega(u(x), u(y)) = \omega(\lambda x, \mu y) = \lambda\mu \omega(x, y).$$

D'où $(1 - \lambda\mu) \omega(x, y) = 0$ or $1 - \lambda\mu \neq 0$, donc $\omega(x, y) = 0$. Finalement, $\forall x \in E_\lambda(u)$, $\forall y \in E_\mu(u)$, $\omega(x, y) = 0$.

$\boxed{\text{Si } \lambda\mu \neq 1, \text{ alors } E_\lambda(u) \text{ et } E_\mu(u) \text{ sont } \omega\text{-orthogonaux.}}$

Q 15. Soit $u \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$ et $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ sa matrice dans la base canonique $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de \mathbb{R}^n .

Soit $(x, y) \in (\mathbb{R}^n)^2$, et $(X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2$ les colonnes des coordonnées de x et y dans \mathcal{B} .

On a montré à la question **Q 13** que $b_s(x, y) = X^T JY$.

De plus, le vecteur $u(x)$ est de coordonnées MX dans \mathcal{B} , et le vecteur $u(y)$ est de coordonnées MY dans \mathcal{B} .
 Donc $b_s(u(x), u(y)) = (MX)^T J(MY) = X^T M^T JMY$.

$$\begin{aligned} u \text{ est un endomorphisme symplectique de } (\mathbb{R}^n, b_s) &\Leftrightarrow \forall (x, y) \in (\mathbb{R}^n)^2, \quad b_s(u(x), u(y)) = b_s(x, y) \\ &\Leftrightarrow \forall (X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2, \quad X^T M^T JMY = X^T JY. \\ &\Leftrightarrow M^T JM = J \text{ d'après la question Q 1.} \end{aligned}$$

Ainsi $u \text{ est un endomorphisme symplectique de } (\mathbb{R}^n, b_s) \Leftrightarrow M^T JM = J$.

Q 16. $\text{Sp}_n(\mathbb{R}) = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), M^T JM = J\}$.

- Soit $M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$. Alors $M^T JM = J$ donc $JM^T JM = J^2 = -I_n$ et $(-JM^T J)M = I_n$.
 On en déduit que M est inversible d'inverse $-JM^T J$.

On a $\forall M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$, M est inversible, donc $\text{Sp}_n(\mathbb{R}) \subset GL_n(\mathbb{R})$.

- On a $I_n^T J I_n = J$ donc $I_n \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$ et $\text{Sp}_n(\mathbb{R}) \neq \emptyset$.

- Soit $(M, N) \in (\text{Sp}_n(\mathbb{R}))^2$. Alors $(MN)^T J(MN) = N^T (M^T JM)N = N^T JN = J$.
 Donc $MN \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$ et $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est stable par produit.

- Soit $M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$. Alors $M^T JM = J$.
 On multiplie à gauche par $(M^{-1})^T$ et à droite par M^{-1} : $J = (M^{-1})^T JM^{-1}$.
 Donc $M^{-1} \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$ et $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est stable par passage à l'inverse.

- On a montré que $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est un sous-groupe de $GL_n(\mathbb{R})$.

- Soit $M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$. On a montré que $(-JM^T J)M = I_n$ donc M est inversible d'inverse $-JM^T J$. On a donc également

$$M(-JM^T J) = I_n.$$

En multipliant à droite par J , on obtient $MJM^T = J$, i.e. $M^T \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$.

On a montré que $\forall M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R}), M^T \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$. Donc $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est stable par transposition.

- On a $J^2 = -I_n$ donc $J^T J J = (-J)J^2 = -J(-I_n) = J$. Ainsi $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ contient J .

Finalement, $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est un sous-groupe de $GL_n(\mathbb{R})$, stable par transposition et contenant J .

Q 17. Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, que l'on écrit $M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$, avec $(A, B, C, D) \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})^4$. Calculons :

$$\begin{aligned} M^T JM - J &= \begin{pmatrix} A^T & C^T \\ B^T & D^T \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} A^T & C^T \\ B^T & D^T \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -C & -D \\ A & B \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -A^T C + C^T A & -A^T D + C^T B + I_m \\ D^T A - B^T C - I_m & -B^T D + D^T B \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

On en déduit que

$$\begin{aligned} M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \in \text{Sp}_n(\mathbb{R}) &\Leftrightarrow M^T JM - J = 0 \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} A^T C = C^T A = (A^T C)^T. \\ B^T D = D^T B = (B^T D)^T. \\ A^T D - C^T B = I_m. \\ D^T A - B^T C = I_m \text{ qui est équivalente à la ligne précédente par transposition.} \end{cases} \end{aligned}$$

Donc $M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \in \text{Sp}_n(\mathbb{R}) \Leftrightarrow \begin{cases} A^T C \text{ et } B^T D \text{ sont symétriques} \\ \text{et } A^T D - C^T B = I_m. \end{cases}$

III Déterminant d'une matrice symplectique réelle

Q 18. On identifie $\mathcal{M}_1(\mathbb{R})$ à \mathbb{R} .

Soit $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, avec $a, b, c, d \in \mathcal{M}_1(\mathbb{R}) = \mathbb{R}$.

D'après la question **Q 17**, $M \in \text{Sp}_2(\mathbb{R})$ si et seulement si (ac) et (bd) sont symétriques et $(ad - bc) = I_1 = (1)$. Une matrice de $\mathcal{M}_1(\mathbb{R})$ est toujours symétrique, donc la condition ci-dessus équivaut à $\det(M) = ad - bc = 1$.

Finalement, pour $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, on a : $M \in \text{Sp}_2(\mathbb{R}) \Leftrightarrow \det(M) = 1 \Leftrightarrow M \in \text{SL}_2(\mathbb{R})$. Ainsi $\boxed{\text{Sp}_2(\mathbb{R}) = \text{SL}_2(\mathbb{R})}$.

Q 19. Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, que l'on écrit $M = \begin{pmatrix} U & W \\ V & Z \end{pmatrix}$, avec $(U, V, W, Z) \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})^4$. Calculons :

$$JM - MJ = \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U & W \\ V & Z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} U & W \\ V & Z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -V & -Z \\ U & W \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} W & -U \\ Z & -V \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -V - W & U - Z \\ U - Z & V + W \end{pmatrix}.$$

On en déduit que

$$M = \begin{pmatrix} U & W \\ V & Z \end{pmatrix} \in \mathcal{C}_J \Leftrightarrow JM - MJ = 0 \Leftrightarrow Z = U \text{ et } W = -V \Leftrightarrow M = \begin{pmatrix} U & -V \\ V & U \end{pmatrix}.$$

Donc $\boxed{M \in \mathcal{C}_J \Leftrightarrow \exists(U, V) \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})^2, \quad M = \begin{pmatrix} U & -V \\ V & U \end{pmatrix}}$.

Q 20. Soit $M \in \mathcal{C}_J$. D'après la question **Q 19**, $\exists(U, V) \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})^2, \quad M = \begin{pmatrix} U & -V \\ V & U \end{pmatrix}$. Calculons :

$$\begin{pmatrix} I_m & 0 \\ iI_m & I_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U & -V \\ V & U \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_m & 0 \\ -iI_m & I_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_m & 0 \\ iI_m & I_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U + iV & -V \\ V - iU & U \end{pmatrix} = \boxed{\begin{pmatrix} U + iV & -V \\ 0 & U - iV \end{pmatrix}}.$$

Les matrices $\begin{pmatrix} I_m & 0 \\ iI_m & I_m \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} I_m & 0 \\ -iI_m & I_m \end{pmatrix}$ sont de déterminant 1, car triangulaires avec des 1 sur la diagonale.

On obtient alors :

$$\begin{aligned} \det(M) &= \det \begin{pmatrix} U & -V \\ V & U \end{pmatrix} &= \det \begin{pmatrix} U + iV & -V \\ 0 & U - iV \end{pmatrix} \\ &= \det(U + iV) \det(U - iV) &= \det(U + iV) \det(\overline{U + iV}) \\ &= \det(U + iV) \overline{\det(U + iV)} &= |\det(U + iV)|^2 \geq 0. \end{aligned}$$

En effet, $\forall A \in \mathcal{M}_m(\mathbb{C}), \quad \det(\overline{A}) = \overline{\det(A)}$.

D'où $\boxed{\forall M = \begin{pmatrix} U & -V \\ V & U \end{pmatrix} \in \mathcal{C}_J, \quad \det(M) = |\det(U + iV)|^2 \geq 0}$.

Q 21. $\text{OSp}_n(\mathbb{R}) = \text{Sp}_n(\mathbb{R}) \cap O_n(\mathbb{R})$.

- D'après le cours, $O_n(\mathbb{R})$ est un sous-groupe de $GL_n(\mathbb{R})$.
En effet, $O_n(\mathbb{R})$ contient I_n , est stable par produit et par passage à l'inverse.
- D'après la question Q 16, $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est un sous-groupe de $GL_n(\mathbb{R})$.
- Une intersection de sous-groupes est un sous-groupe, donc $\text{OSp}_n(\mathbb{R}) = \text{Sp}_n(\mathbb{R}) \cap O_n(\mathbb{R})$ est un sous-groupe de $GL_n(\mathbb{R})$.
- On a l'inclusion $\text{OSp}_n(\mathbb{R}) = \text{Sp}_n(\mathbb{R}) \cap O_n(\mathbb{R}) \subset \text{Sp}_n(\mathbb{R})$, où $\text{OSp}_n(\mathbb{R})$ est non vide, stable par produit et par passage à l'inverse, donc $\boxed{\text{OSp}_n(\mathbb{R}) \text{ est un sous-groupe de } \text{Sp}_n(\mathbb{R})}$.
- $M_n(\mathbb{R})$ est un espace vectoriel normé de dimension finie, donc une partie de $M_n(\mathbb{R})$ est compacte si et seulement si elle est fermée et bornée.
- Montrons que $\text{OSp}_n(\mathbb{R})$ est bornée.
Puisque $M_n(\mathbb{R})$ est un espace vectoriel normé de dimension finie, toutes les normes sont équivalentes, donc on

peut choisir la norme infinie définie par : $\forall A = (a_{i,j}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \|A\|_\infty = \max_{1 \leq i, j \leq n} |a_{i,j}|$.

Soit $A \in O_n(\mathbb{R})$. Alors $AA^T = I_n$:

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, (I_n)_{i,i} = (AA^T)_{i,i} = \sum_{j=1}^n A_{i,j}(A^T)_{j,i} = \sum_{j=1}^n (a_{i,j})^2 = 1.$$

Donc $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, |a_{i,j}| \leq 1$, et ainsi $\|A\|_\infty \leq 1$. Donc $O_n(\mathbb{R})$ est bornée.

On a $OSp_n(\mathbb{R}) = Sp_n(\mathbb{R}) \cap O_n(\mathbb{R}) \subset O_n(\mathbb{R})$. Puisque $O_n(\mathbb{R})$ est bornée, $OSp_n(\mathbb{R})$ est bornée.

- Montrons que $OSp_n(\mathbb{R})$ est fermée.

$$\begin{aligned} O_n(\mathbb{R}) &= \{M \in M_n(\mathbb{R}), M^T M = I_n\} = f^{-1}(\{I_n\}) && \text{en posant } f(M) = M^T M. \\ Sp_n(\mathbb{R}) &= \{M \in M_n(\mathbb{R}), M^T J M = J\} = g^{-1}(\{J\}) && \text{en posant } g(M) = M^T J M. \end{aligned}$$

Un singleton est fermé, donc les singletons $\{I_n\}$ et $\{J\}$ sont fermés.

La transposition $\left| \begin{array}{ccc} \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) & \rightarrow & \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ M & \mapsto & M^T \end{array} \right.$ est continue, car linéaire sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ de dimension finie.

Le produit matriciel $\left| \begin{array}{ccc} \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2 & \rightarrow & \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ (A, B) & \mapsto & AB \end{array} \right.$ est continu, car bilinéaire sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$ de dimension finie.

Par composition, les deux applications $f : \left| \begin{array}{ccc} \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) & \rightarrow & \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ M & \mapsto & M^T M \end{array} \right.$ et $g : \left| \begin{array}{ccc} \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) & \rightarrow & \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ M & \mapsto & M^T J M \end{array} \right.$ sont continues.

L'image réciproque d'un fermé par une application continue est fermée.

Donc les parties $O_n(\mathbb{R}) = f^{-1}(\{I_n\})$ et $Sp_n(\mathbb{R}) = g^{-1}(\{J\})$ sont fermées dans $M_n(\mathbb{R})$.

Une intersection de fermés est fermée, donc $OSp_n(\mathbb{R})$ est fermée.

- $OSp_n(\mathbb{R})$ est fermée et bornée, donc c'est une partie compacte de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
- Ainsi $OSp_n(\mathbb{R})$ est un sous-groupe compact de $Sp_n(\mathbb{R})$.

Q 22. Soit $M \in OSp_n(\mathbb{R}) = Sp_n(\mathbb{R}) \cap O_n(\mathbb{R})$.

Puisque $M \in O_n(\mathbb{R})$, M est inversible d'inverse $M^{-1} = M^T$.

Puisque $M \in Sp_n(\mathbb{R})$, on a $M^T J M = J$ donc $M^{-1} J M = J$.

En multipliant à gauche par M , on obtient $J M = M J$ donc $M \in \mathcal{C}_J$. Ainsi $OSp_n(\mathbb{R}) \subset \mathcal{C}_J$.

Q 23. Soit $M \in OSp_n(\mathbb{R}) = Sp_n(\mathbb{R}) \cap O_n(\mathbb{R})$.

Puisque $M \in O_n(\mathbb{R})$, on a $M^T M = I_n$ donc $\det(M)^2 = \det(M^T) \det(M) = \det(M^T M) = \det(I_n) = 1$, donc $\det(M)^2 = 1$ et $\det(M) = \pm 1$.

D'après la question **Q 22**, $OSp_n(\mathbb{R}) \subset \mathcal{C}_J$ donc $M \in \mathcal{C}_J$. D'après la question **Q 20**, puisque $M \in \mathcal{C}_J$, on a de plus $\det(M) \geq 0$ d'où $\det(M) = 1$.

Donc $\forall M \in OSp_n(\mathbb{R}), \det(M) = 1$.

Q 24. On considère $M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$ une matrice symplectique.

Soit $S \in S_n(\mathbb{R})$, symétrique à valeurs propres strictement positives, telle que $S^2 = M^T M$.

D'après la question **Q 16**, $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est stable par transposition et par produit, donc la matrice $S^2 = M^T M$ est symplectique.

Soit s l'endomorphisme de \mathbb{R}^n canoniquement associé à S .

Alors s^2 est l'endomorphisme de \mathbb{R}^n canoniquement associé à $S^2 \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$, donc s^2 est un endomorphisme symplectique.

La matrice S est symétrique réelle donc diagonalisable en base orthonormale, de même que l'endomorphisme s .

Soit (v_1, \dots, v_n) une base orthonormale de \mathbb{R}^n , formée de vecteurs propres de s .

Soient $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ les valeurs propres (réelles) de s , telles que $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $s(v_i) = \lambda_i v_i$.

On remarque que (v_1, \dots, v_n) est aussi formée de vecteurs propres de s^2 .

D'après la question **Q 14**, appliquée à l'endomorphisme symplectique s^2 , si $\lambda^2 \mu^2 \neq 1$, les sous-espaces propres $E_{\lambda^2}(s^2)$ et $E_{\mu^2}(s^2)$ sont b_s -orthogonaux. Puisque les valeurs propres de s sont strictement positives, la condition $\lambda^2 \mu^2 \neq 1$ équivaut à $\lambda \mu \neq 1$.

En particulier :

$$\text{Si } \lambda_i \lambda_j \neq 1, \text{ alors } b_s(v_i, v_j) = 0.$$

Soit $x \in E$, qui se décompose dans la base (v_1, \dots, v_n) de vecteurs propres :

$$\begin{cases} x &= \sum_{i=1}^n x_i v_i. \\ s(x) &= \sum_{i=1}^n x_i s(v_i) = \sum_{i=1}^n x_i \lambda_i v_i. \\ s^2(x) &= \sum_{i=1}^n x_i s^2(v_i) = \sum_{i=1}^n x_i \lambda_i^2 v_i. \end{cases}$$

Soit $(x, y) \in E^2$ qui se décomposent dans la base de vecteurs propres : $x = \sum_{i=1}^n x_i v_i$ et $y = \sum_{j=1}^n y_j v_j$. Il vient

$$\begin{aligned} b_s(s^2(x), s^2(y)) &= b_s\left(\sum_{i=1}^n x_i \lambda_i^2 v_i, \sum_{j=1}^n y_j \lambda_j^2 v_j\right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (\lambda_i \lambda_j)^2 x_i y_j b_s(v_i, v_j) \\ &= \sum_{(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2 | \lambda_i \lambda_j = 1} (\lambda_i \lambda_j)^2 x_i y_j b_s(v_i, v_j) = \sum_{(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2 | \lambda_i \lambda_j = 1} x_i y_j b_s(v_i, v_j). \end{aligned}$$

De même,

$$\begin{aligned} b_s(s(x), s(y)) &= b_s\left(\sum_{i=1}^n x_i \lambda_i v_i, \sum_{j=1}^n y_j \lambda_j v_j\right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (\lambda_i \lambda_j) x_i y_j b_s(v_i, v_j) \\ &= \sum_{(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2 | \lambda_i \lambda_j = 1} (\lambda_i \lambda_j) x_i y_j b_s(v_i, v_j) = \sum_{(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2 | \lambda_i \lambda_j = 1} x_i y_j b_s(v_i, v_j) \\ &= b_s(s^2(x), s^2(y)) = b_s(x, y), \end{aligned}$$

car s^2 est un endomorphisme symplectique.

On a montré que $\forall (x, y) \in E^2$, $b_s(s(x), s(y)) = b_s(x, y)$, donc s est un endomorphisme symplectique.

On en déduit que la matrice S est symplectique.

Q 25. • On a $M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R}) \subset \text{GL}_n(\mathbb{R})$ d'après la question **Q 16**, donc M est inversible et $\det(M) \neq 0$.
 Or $S^2 = M^T M$ d'où $\det(S)^2 = \det(S^2) = \det(M^T M) = \det(M^T) \det(M) = \det(M)^2 \neq 0$.
 Donc $\det(S) \neq 0$ et $\boxed{S \text{ est inversible.}}$

• On pose $O = MS^{-1}$.
 D'une part, les matrices M et S sont symplectiques. D'après la question **Q 16**, $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est stable par passage à l'inverse et par produit, donc S^{-1} puis $O = MS^{-1}$ sont également symplectiques.
 D'autre part, puisque S est symétrique,

$$O^T O = (S^{-1})^T M^T M S^{-1} = (S^T)^{-1} (M^T M) S^{-1} = S^{-1} S^2 S^{-1} = I_n.$$

Ainsi O est une matrice orthogonale.

On a donc $O \in \text{Sp}_n(\mathbb{R}) \cap O_n(\mathbb{R})$, donc $\boxed{O = MS^{-1} \in \text{OSp}_n(\mathbb{R}).}$

Q 26. D'après la question **Q 23**, puisque $O = MS^{-1} \in \text{OSp}_n(\mathbb{R})$, on a $\det(O) = 1$.

Or $\det(O) = \det(MS^{-1}) = \det(M) \det(S)^{-1}$, donc $\det(M) = \det(S)$.

La matrice S est diagonalisable et de valeurs propres strictement positives, donc $\det(S) > 0$, d'où $\det(M) > 0$.
 Puisque $M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$, on a $M^T J M = J$ donc $\det(J) = \det(M^T J M) = \det(J) \det(M)^2$. Or J est inversible donc $\det(J) \neq 0$ et $\det(M)^2 = 1$. Ainsi $\det(M) = \pm 1$, or $\det(M) > 0$, donc $\boxed{\det(M) = 1.}$

Q 27. Soit $a \in E \setminus \{0_E\}$ et $\lambda \in \mathbb{R}$. On a $\forall x \in E, \tau_a^\lambda(x) = x + \lambda\omega(a, x)a$.

• Montrons que τ_a^λ est une transvection de E .

$\tau_a^\lambda : E \rightarrow E$ est linéaire (par linéarité de l'identité Id_E et par bilinéarité de ω) donc τ_a^λ est bien un endomorphisme de E .

Posons $\forall x \in E, \ell(x) = \omega(a, x)$.

ω est bilinéaire donc ℓ est linéaire et $\ell \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$.

D'après la question **Q 3**, $\ell(a) = \omega(a, a) = 0$ donc $a \in \text{Ker}(\ell)$.

On en déduit que $\forall x \in E, \tau_a^\lambda(x) = x + \ell(x)a$ avec $\ell \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$ et $a \in \text{Ker}(\ell)$, donc τ_a^λ est une transvection.

• Montrons que τ_a^λ est un endomorphisme symplectique de E . Soit $(x, y) \in E^2$.

$$\begin{aligned} \omega(\tau_a^\lambda(x), \tau_a^\lambda(y)) &= \omega(x + \lambda\omega(a, x)a, y + \lambda\omega(a, y)a) \\ &= \omega(x, y) + \lambda\omega(x, a)\omega(a, y) + \lambda\omega(a, x)\omega(a, y) \\ &\quad + \lambda^2\omega(a, x)\omega(a, y)\omega(a, a) && \text{par bilinéarité de } \omega. \\ &= \omega(x, y) + \lambda\omega(a, y)(\omega(x, a) + \omega(a, x)) && \text{car } \omega(a, a) = 0. \\ &= \omega(x, y) && \text{car } \omega(x, a) = -\omega(a, x). \end{aligned}$$

Ainsi $\forall (x, y) \in E^2, \omega(\tau_a^\lambda(x), \tau_a^\lambda(y)) = \omega(x, y)$ donc τ_a^λ est un endomorphisme symplectique.

$\boxed{\text{Donc } \tau_a^\lambda \text{ est une transvection de } E \text{ et un endomorphisme symplectique de } E.}$

Q 28. Soit $a \in E \setminus \{0_E\}$ et $(\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2$. Soit $x \in E$.

$$\begin{aligned} \tau_a^\mu \circ \tau_a^\lambda(x) &= \tau_a^\mu(x + \lambda\omega(a, x)a) \\ &= \tau_a^\mu(x) + \lambda\omega(a, x)\tau_a^\mu(a) && \text{car } \tau_a^\mu \text{ est linéaire} \\ &= \tau_a^\mu(x) + \lambda\omega(a, x)a && \text{car } \omega(a, a) = 0 \text{ donc } \tau_a^\mu(a) = a \\ &= x + \mu\omega(a, x)a + \lambda\omega(a, x)a \\ &= x + (\lambda + \mu)\omega(a, x)a \\ &= \tau_a^{\lambda+\mu}(x). \end{aligned}$$

Donc $\boxed{\tau_a^\mu \circ \tau_a^\lambda = \tau_a^{\lambda+\mu}.}$

Q 29. Soit $a \in E \setminus \{0_E\}$ et $\lambda \in \mathbb{R}$.

La famille (a) est libre (car a est non nul) donc on peut la compléter en une base $\mathcal{B}' = (a, e_2, \dots, e_n)$ de E . On a

$$\begin{cases} \tau_a^\lambda(a) = a. \\ \forall i \in \llbracket 2, n \rrbracket, \tau_a^\lambda(e_i) = e_i + \lambda\omega(a, e_i)a. \end{cases}$$

Donc la matrice T_a^λ de $\tau_a^\lambda(a)$ dans la base \mathcal{B}' vaut :

$$T_a^\lambda = \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(\tau_a^\lambda(a)) = \begin{pmatrix} 1 & \lambda\omega(a, e_2) & \dots & \dots & \lambda\omega(a, e_n) \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Cette matrice est triangulaire supérieure avec des 1 sur la diagonale, donc $\det(\tau_a^\lambda) = \det(T_a^\lambda) = 1$.

Finalement, $\forall a \in E \setminus \{0_E\}, \forall \lambda \in \mathbb{R}, \det(\tau_a^\lambda) = 1 > 0$.

Q 30. Soit $a \in E \setminus \{0_E\}$ et $\lambda \in \mathbb{R}$. On a $\tau_a^\lambda \circ \tau_a^{-\lambda} = \tau_a^{\lambda-\lambda} = \tau_a^0 = \text{Id}_E$.

Donc τ_a^λ est bijectif, de bijection réciproque $\tau_a^{-\lambda}$.

La réciproque $(\tau_a^\lambda)^{-1} = \tau_a^{-\lambda}$ est encore une transvection symplectique.

Q 31. On suppose que $\omega(x, y) \neq 0$. Soit $\lambda \in \mathbb{R}$.

On remarque que $\omega(y - x, x) = \omega(y, x) - \omega(x, x) = \omega(y, x)$ car $\omega(x, x) = 0$. il vient :

$$\begin{aligned} \tau_{y-x}^\lambda(x) &= x + \lambda\omega(y - x, x)(y - x) \\ &= x + \lambda\omega(y, x)(y - x) \\ &= \lambda\omega(y, x)y + (1 - \lambda\omega(y, x))x. \end{aligned}$$

On a $\omega(y, x) = -\omega(x, y) \neq 0$. Posons $\lambda = -\frac{1}{\omega(x, y)}$, alors $\lambda\omega(y, x) = 1$ donc $\tau_{y-x}^\lambda(x) = y$.

Si $\omega(x, y) \neq 0$, en posant $\lambda = -\frac{1}{\omega(x, y)}$, on a $\tau_{y-x}^\lambda(x) = y$.

Q 32. On suppose que $\omega(x, y) = 0$.

Pour $v \in E$ un vecteur non nul, on pose $H(v) = \{a \in E, \omega(v, a) = 0\}$.

Puisque ω est bilinéaire, $a \mapsto \omega(v, a)$ est une forme linéaire.

Puisque ω est non dégénérée et v est non nul, $a \mapsto \omega(v, a)$ est non nulle.

Alors $H(v)$ est le noyau de la forme linéaire non nulle $a \mapsto \omega(v, a)$, donc un hyperplan de E .

Posons

$$\begin{aligned} H(x) &= \{a \in E, \omega(x, a) = 0\}. \\ H(y) &= \{a \in E, \omega(y, a) = 0\}. \end{aligned}$$

Les vecteurs x et y sont non nuls, donc $H(x)$ et $H(y)$ sont deux hyperplans de E donc l'union $H(x) \cup H(y) \neq E$.

En effet, l'union est un sous-espace vectoriel de E si et seulement si les deux hyperplans sont égaux, mais dans ce cas l'union est un hyperplan.

Alors il existe $z \in E \setminus (H(x) \cup H(y))$.

Il existe un vecteur $z \in E$ tel que $\omega(x, z) \neq 0$ et $\omega(y, z) \neq 0$.

Q 33. Démontrons le lemme. Soient x et y deux vecteurs non nuls de E .

• **Premier cas :** $\omega(x, y) \neq 0$.

D'après **Q 31**, puisque $\omega(x, y) \neq 0$, en posant $\lambda = -\frac{1}{\omega(x, y)}$, on a $\tau_{y-x}^\lambda(x) = y$.

On pose $\gamma = \tau_{y-x}^\lambda$. Alors $\gamma(x) = y$ et γ est une transvection symplectique.

• **Deuxième cas :** $\omega(x, y) = 0$.

D'après **Q 32**, il existe $z \in E$ tel que $\omega(x, z) \neq 0$ et $\omega(y, z) \neq 0$. En particulier, z est non nul.

D'après **Q 31**, puisque $\omega(x, z) \neq 0$, en posant $\lambda_1 = -\frac{1}{\omega(x, z)}$, on a $\tau_{z-x}^{\lambda_1}(x) = z$.

D'après **Q 31**, puisque $\omega(z, y) \neq 0$, en posant $\lambda_2 = -\frac{1}{\omega(z, y)}$, on a $\tau_{y-z}^{\lambda_2}(z) = y$.

On pose $\gamma = \tau_{y-z}^{\lambda_2} \circ \tau_{z-x}^{\lambda_1}$. Alors $\gamma(x) = y$ et γ est la composée de deux transvections symplectiques.

- **Conclusion :** il existe une composée γ d'au plus deux transvections symplectiques de E , telle que $\gamma(x) = y$.

Q 34. Soit u un endomorphisme symplectique de E et e_1 un vecteur non nul.

Puisque ω est non dégénérée et $e_1 \neq 0_E$, il existe $z \in E$ tel que $\omega(e_1, z) \neq 0$. Posons $f_1 = \frac{1}{\omega(e_1, z)}z$.

- Par bilinéarité de ω , on a $\omega(e_1, f_1) = \frac{1}{\omega(e_1, z)}\omega(e_1, z) = 1$.

- Supposons par l'absurde que f_1 est colinéaire à e_1 . Alors $\exists t \in \mathbb{R}$ tel que $f_1 = te_1$.

D'où $1 = \omega(e_1, f_1) = \omega(e_1, te_1) = t\omega(e_1, e_1) = 0$, ce qui est absurde. Donc e_1 et f_1 ne sont pas colinéaires.

Il existe $f_1 \in E$, non colinéaire à e_1 , tel que $\omega(e_1, f_1) = 1$.

Q 35. Montrons qu'un endomorphisme symplectique u est bijectif.

Soit $x \in \text{Ker}(u)$, alors $u(x) = 0$. Puisque u est symplectique :

$$\forall y \in E, \quad \omega(x, y) = \omega(u(x), u(y)) = \omega(0, u(y)) = 0$$

par bilinéarité de ω . Or ω est non dégénérée, donc $x = 0$.

Ainsi $\text{Ker}(u) = \{0\}$, donc u est injectif, or E est de dimension finie donc u est bijectif.

Puisque $e_1 \neq 0$ et u est bijectif, on a $u(e_1) \neq 0$.

Alors e_1 et $u(e_1)$ sont deux vecteurs non nuls de E .

D'après le lemme, il existe une composée δ_1 d'au plus deux transvections symplectiques, telle que $\delta_1(u(e_1)) = e_1$.

Q 36. On a $\omega(e_1, f_1) = 1$ et de plus :

$$\omega(e_1, \tilde{f}_1) = \omega(\delta_1(u(e_1)), \delta_1(u(f_1))) = \omega(u(e_1), u(f_1)) = \omega(e_1, f_1) = 1.$$

car δ_1 et u sont des endomorphismes symplectiques.

- **Premier cas :** $\omega(\tilde{f}_1, f_1) \neq 0$.

D'après **Q 31**, puisque $\omega(\tilde{f}_1, f_1) \neq 0$, en posant $\lambda = -\frac{1}{\omega(\tilde{f}_1, f_1)}$, on a $\tau_{f_1-\tilde{f}_1}^\lambda(\tilde{f}_1) = f_1$.

De plus, $\omega(f_1 - \tilde{f}_1, e_1) = \omega(f_1, e_1) - \omega(\tilde{f}_1, e_1) = -1 + 1 = 0$, donc $\tau_{f_1-\tilde{f}_1}^\lambda(\tilde{f}_1)(e_1) = e_1$.

Ainsi $\delta_2 = \tau_{f_1-\tilde{f}_1}^\lambda$ est une transvection symplectique et convient car $\delta_2(e_1) = e_1$ et $\delta_2(\tilde{f}_1) = f_1$.

- **Deuxième cas :** $\omega(\tilde{f}_1, f_1) = 0$.

* Montrons qu'il existe $z \in E$ tel que $\omega(\tilde{f}_1, z) \neq 0$ et $\omega(f_1, z) \neq 0$ et $\omega(e_1, z) = 1$.

Pour $v \in E$ un vecteur non nul, on a montré en **Q 32** que $H(v) = \{a \in E, \omega(v, a) = 0\}$ est un hyperplan de E . Posons

$$\begin{aligned} H(\tilde{f}_1) &= \{a \in E, \omega(\tilde{f}_1, a) = 0\}. \\ H(f_1) &= \{a \in E, \omega(f_1, a) = 0\}. \\ H(e_1) &= \{a \in E, \omega(e_1, a) = 0\}. \end{aligned}$$

Les vecteurs \tilde{f}_1, f_1 et e_1 sont non nuls, donc $H(\tilde{f}_1), H(f_1)$ et $H(e_1)$ sont trois hyperplans de E , donc l'union $H(\tilde{f}_1) \cup H(f_1) \cup H(e_1) \neq E$. En effet, l'union est un sous-espace vectoriel de E si et seulement si les trois hyperplans sont égaux, mais dans ce cas l'union est un hyperplan.

Alors il existe $z_0 \in E \setminus (H(\tilde{f}_1) \cup H(f_1) \cup H(e_1))$.

On a donc $\omega(\tilde{f}_1, z_0) \neq 0$ et $\omega(f_1, z_0) \neq 0$ et $\omega(e_1, z_0) \neq 0$.

En posant $z = \frac{1}{\omega(e_1, z_0)}z_0$, on a $\omega(\tilde{f}_1, z) \neq 0$ et $\omega(f_1, z) \neq 0$ et $\omega(e_1, z) = 1$.

* On utilise le vecteur z obtenu.

D'après **Q 31**, puisque $\omega(\tilde{f}_1, z) \neq 0$, en posant $\lambda_1 = -\frac{1}{\omega(\tilde{f}_1, z)}$, on a $\tau_{z-\tilde{f}_1}^{\lambda_1}(\tilde{f}_1) = z$.

D'après **Q 31**, puisque $\omega(z, f_1) \neq 0$, en posant $\lambda_2 = -\frac{1}{\omega(z, f_1)}$, on a $\tau_{f_1-z}^{\lambda_2}(z) = f_1$.

On pose $\delta_2 = \tau_{f_1-z}^{\lambda_2} \circ \tau_{z-\tilde{f}_1}^{\lambda_1}$. δ_2 est la composée de deux transvections symplectiques.

$$\omega(z - \tilde{f}_1, e_1) = \omega(z, e_1) - \omega(\tilde{f}_1, e_1) = -1 + 1 = 0, \quad \text{donc } \tau_{z-\tilde{f}_1}^{\lambda_1}(e_1) = e_1.$$

$$\omega(f_1 - z, e_1) = \omega(f_1, e_1) - \omega(z, e_1) = -1 + 1 = 0, \quad \text{donc } \tau_{f_1-z}^{\lambda_2}(e_1) = e_1.$$

δ_2 convient car $\delta_2(e_1) = e_1$ et $\delta_2(\tilde{f}_1) = f_1$.

- **Conclusion :** il existe une composée δ_2 d'au plus deux transvections symplectiques, telle que $\begin{cases} \delta_2(e_1) = e_1 \\ \delta_2(\tilde{f}_1) = f_1 \end{cases}$.

Q 37. La famille (e_1, f_1) est libre (car les vecteurs ne sont pas colinéaires) et génératrice de $P = \text{Vect}(e_1, f_1)$, donc (e_1, f_1) est une base de P .

D'après la condition **(III.1)**, on a $v(e_1) = \delta \circ u(e_1) = e_1$ et $v(e_2) = \delta \circ u(e_2) = e_2$.

Soit $x \in P$. $\exists(\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, x = \lambda e_1 + \mu f_1$, donc par linéarité de v , $v(x) = \lambda v(e_1) + \mu v(f_1) = \lambda e_1 + \mu f_1 = x \in P$.

On a $\forall x \in P, v(x) \in P$ donc P est stable par v . De plus, $v_P = \text{Id}_P$ est l'endomorphisme induit par v sur P .

Q 38. Montrons que v est un endomorphisme symplectique.

Soient u_1 et u_2 deux endomorphismes symplectiques de (E, ω) . Alors

$$\forall(x, y) \in E^2, \quad \omega(u_1 \circ u_2(x), u_1 \circ u_2(y)) = \omega(u_2(x), u_2(y)) = \omega(x, y),$$

donc $u_1 \circ u_2$ est un endomorphisme symplectique.

Puisque v est une composée d'endomorphismes symplectiques, v est un endomorphisme symplectique.

Par définition, $P^\omega = \{x \in E, \forall y \in P, \omega(x, y) = 0\}$.

Soit $x \in P^\omega$. Soit $y \in P$. D'après la question **Q 37**, $v(y) = y$. En utilisant que v est symplectique :

$$\omega(v(x), y) = \omega(v(x), v(y)) = \omega(x, y) = 0$$

car $x \in P^\omega$ et $y \in P$.

On a $\forall y \in P, \omega(v(x), y) = 0$, d'où $v(x) \in P^\omega$. Finalement P^ω est stable par v .

Q 39. • Soit $x \in P \cap P^\omega$. Puisque $x \in P = \text{Vect}(e_1, f_1)$, il existe $(\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2$ tel que $x = \lambda e_1 + \mu f_1$. On utilise que $x \in P^\omega$ et que les vecteurs e_1, f_1 sont dans P . On rappelle que $\omega(e_1, f_1) = 1$.

$$\begin{aligned} 0 = \omega(x, e_1) &= \omega(\lambda e_1 + \mu f_1, e_1) = \lambda \omega(e_1, e_1) + \mu \omega(f_1, e_1) = -\mu. \\ 0 = \omega(x, f_1) &= \omega(\lambda e_1 + \mu f_1, f_1) = \lambda \omega(e_1, f_1) + \mu \omega(f_1, f_1) = \lambda. \end{aligned}$$

Donc $\lambda = \mu = 0$ et $x = 0_E$. On a $P \cap P^\omega = \{0_E\}$.

Or $\dim(P) + \dim(P^\omega) = \dim(E)$, donc $P \oplus P^\omega = E$.

• On a

$$\forall x \in P, \quad \forall y \in P^\omega, \quad \omega(x, y) = -\omega(y, x) = 0,$$

donc $P \subset (P^\omega)^\omega$. De plus,

$$\dim((P^\omega)^\omega) = \dim(E) - \dim(P^\omega) = \dim(P).$$

Donc $P = (P^\omega)^\omega$. On en déduit que $(P^\omega)^\omega \oplus P^\omega = E$.

D'après la question **Q 9**, la restriction ω_{P^ω} de ω à $(P^\omega)^2$ définit une forme symplectique sur P^ω .

• Puisque l'endomorphisme v est symplectique :

$$\forall(x, y) \in (P^\omega)^2, \quad \omega(v_{P^\omega}(x), v_{P^\omega}(y)) = \omega(v(x), v(y)) = \omega(x, y).$$

Donc l'endomorphisme v_{P^ω} , induit par v sur P^ω , est symplectique.

Q 40. Démontrons le théorème par récurrence sur $m \geq 1$, où $\dim(E) = n = 2m$.

$$(H_m) : \left\{ \begin{array}{l} \text{Soit } (E, \omega) \text{ un espace symplectique de dimension } 2m. \text{ Soit } u \in \text{Symp}_\omega(E). \\ \text{Il existe un entier } p \leq 4m \text{ et } \tau_1, \dots, \tau_p \text{ des transvections symplectiques de } \mathbb{R}^n, \\ \text{telles que } u = \tau_p \circ \dots \circ \tau_1. \end{array} \right.$$

- **Initialisation** : $m = 1$. Soit (E, ω) un espace symplectique de dimension 2. Soit $u \in \text{Symp}_\omega(E)$.
On fixe $e_1 \in E$ non nul puis on construit f_1 comme dans la question **Q 34**. On a donc $P = \text{Vect}(e_1, f_1) = E$.
Par la question **Q 36**, il existe δ composée d'au plus 4 = $4m$ transvections symplectiques de E , telle que $v = \delta \circ u$, et on a montré que $v = v_P = \text{Id}_P = \text{Id}_E$. Donc $u = \delta^{-1}$ est la composée d'au plus 4 bijections réciproques de transvections symplectiques de E , qui sont encore des transvections symplectiques par **Q 30**.
- **Hérédité** : $(H_{m-1}) \Rightarrow (H_m)$. Supposons le résultat vrai au rang $(m-1)$ et montrons-le au rang m .
Soit (E, ω) un espace symplectique de dimension $2m$. Soit $u \in \text{Symp}_\omega(E)$.
On fixe $e_1 \in E$ non nul puis on construit f_1 comme dans la question **Q 34**. On pose $P = \text{Vect}(e_1, f_1)$.
Par la question **Q 36**, il existe δ composée d'au plus 4 transvections symplectiques de E , telle que $v = \delta \circ u$.
Par la question **Q 37**, P est stable par v et $v_P = \text{Id}_P$.
Par les questions **Q 38** et **Q 39**, P^ω est stable par v ; $(P^\omega, \omega_{P^\omega})$ est un espace symplectique de dimension $\dim(P^\omega) = \dim(E) - \dim(P) = 2m - 2$; v_{P^ω} est un endomorphisme symplectique de P^ω .
Par hypothèse de récurrence, appliquée à l'endomorphisme symplectique v_{P^ω} , il existe un entier $p \leq 4(m-1)$ et τ_1, \dots, τ_p des transvections symplectiques de P^ω , telles que

$$v_{P^\omega} = \tau_p \circ \dots \circ \tau_1.$$

De plus, chaque transvection τ_k est de la forme $\tau_k = \tau_{a_k}^{\lambda_k}$ avec $a_k \in P^\omega$ non nul et $\lambda_k \in \mathbb{R}$. D'où

$$\forall x \in P, \quad \tau_k(x) = \tau_{a_k}^{\lambda_k} = x + \underbrace{\lambda_k \omega(a_k, x)}_{=0} = x = \text{Id}_P(x) = v_P(x).$$

Ainsi la transvection $\tau_p \circ \dots \circ \tau_1$ coïncide avec v sur P et sur P^ω , donc sur E par linéarité et car $E = P \oplus P^\omega$.
On a donc

$$\delta \circ u = v = \tau_p \circ \dots \circ \tau_1.$$

donc

$$u = \delta^{-1} \circ v = \delta^{-1} \circ \tau_p \circ \dots \circ \tau_1,$$

où δ^{-1} est la composée d'au plus 4 bijections réciproques de transvections symplectiques de E , qui sont des transvections symplectiques par **Q 30**.

Finalement, u est la composée d'au plus $p + 4 \leq 4(m-1) + 4 = 4m$ transvections symplectiques de E , ce qui achève la récurrence.

On a donc démontré le théorème par récurrence sur m .

Q 41. Soit $M \in \text{SP}_n(\mathbb{R})$ où $n = 2m$ est pair.

Soit u l'endomorphisme de \mathbb{R}^n canoniquement associé à M . D'après **Q 15**, u est un endomorphisme symplectique. D'après le théorème démontré en question **Q 40**, il existe un entier $p \leq 4m$ et τ_1, \dots, τ_p des transvections symplectiques de \mathbb{R}^n , telles que $u = \tau_p \circ \dots \circ \tau_1$.

Pour $k \in \llbracket 1, p \rrbracket$, il existe un vecteur non nul $a_k \in E$ et un réel λ_k , tels que $\tau_k = \tau_{a_k}^{\lambda_k}$.

Si $a \in E$ est un vecteur non nul et λ un réel, on note $T_a(\lambda)$ la matrice de la transvection symplectique τ_a^λ dans la base canonique \mathcal{B} de \mathbb{R}^n .

On a donc

$$M = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(\tau_{a_1}^{\lambda_1} \circ \dots \circ \tau_{a_p}^{\lambda_p}) = T_{a_1}(\lambda_1) \times \dots \times T_{a_p}(\lambda_p).$$

Posons

$$\gamma : \begin{cases} [0, 1] & \rightarrow \text{SP}_n(\mathbb{R}) \\ t & \mapsto \gamma(t) = T_{a_1}(t\lambda_1) \times \dots \times T_{a_p}(t\lambda_p). \end{cases}$$

- Chaque matrice $T_{a_k}(t\lambda_k)$ est la matrice d'une transvection symplectique, donc est une matrice symplectique. De plus $\text{SP}_n(\mathbb{R})$ est stable par produit, donc $\forall t \in [0, 1], \gamma(t) \in \text{SP}_n(\mathbb{R})$. L'application γ est bien à valeurs dans $\text{SP}_n(\mathbb{R})$.

- Pour tout $a \in E \setminus \{0_E\}$, on a $\tau_a^0 = \text{Id}_E$ donc $T_a(0) = I_n$ donc $\boxed{\gamma(0) = I_n}$.

- On a clairement $\boxed{\gamma(1) = M}$.

- Montrons que l'application $t \mapsto T_a(t\lambda)$ est continue sur \mathbb{R} .

Comme dans la question **Q 29**, on complète la famille libre (a) en une base $\mathcal{B}' = (a, e_2, \dots, e_n)$ de E . Soit P la matrice de passage de la base canonique \mathcal{B} à la base \mathcal{B}' . Alors

$$P^{-1}T_a(t\lambda)P = \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(\tau_a^{t\lambda}) = \begin{pmatrix} 1 & t\lambda\omega(a, e_2) & \dots & \dots & t\lambda\omega(a, e_n) \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Les coefficients de cette matrice sont polynomiaux en t , et le produit matriciel est continu, donc l'application $t \mapsto T_a(t\lambda) = P \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(\tau_a^{t\lambda})P^{-1}$ est continue.

Le produit matriciel est continu donc $\boxed{\gamma \text{ est une application continue sur } [0, 1]}$.

- Notons \mathcal{R} la relation d'équivalence :

$$\forall (M, N) \in \text{SP}_n(\mathbb{R})^2, \quad M\mathcal{R}N \iff (\text{il existe un chemin continu de } [0, 1] \text{ dans } \text{SP}_n(\mathbb{R}) \text{ qui relie } M \text{ à } N).$$

On vient de montrer que $\forall M \in \text{SP}_n(\mathbb{R}), I_n\mathcal{R}M$.

Soit $(M, N) \in \text{SP}_n(\mathbb{R})^2$. Par transitivité et symétrie de \mathcal{R} , $I_n\mathcal{R}M$ et $I_n\mathcal{R}N$ implique $M\mathcal{R}N$.

Donc $\boxed{\text{le groupe symplectique } \text{SP}_n(\mathbb{R}) \text{ est une partie connexe par arcs de } \mathcal{M}_n(\mathbb{R})}$.

Q 42. Soit $M \in \text{SP}_n(\mathbb{R})$ où $n = 2m$ est pair.

Soit u l'endomorphisme de \mathbb{R}^n canoniquement associé à M . D'après **Q 15**, u est un endomorphisme symplectique. D'après le théorème démontré en question **Q 40**, il existe un entier $p \leq 4m$ et τ_1, \dots, τ_p des transvections symplectiques de \mathbb{R}^n , telles que $u = \tau_p \circ \dots \circ \tau_1$.

On a montré à la question **Q 29** qu'une transvection symplectique est de déterminant 1.

Ainsi, $\forall k \in \llbracket 1, p \rrbracket, \det(\tau_k) = 1$. Il vient

$$\det(M) = \det(u) = \det(\tau_p \circ \dots \circ \tau_1) = \prod_{k=1}^p \det(\tau_k) = 1,$$

donc $M \in \text{SL}_n(\mathbb{R})$. On a donc l'inclusion $\boxed{\text{SP}_n(\mathbb{R}) \subset \text{SL}_n(\mathbb{R})}$.

IV Exemples de problèmes de plongements symplectiques linéaires

Q 43. Soit $r > 0$ et $t > 0$. Soit u un endomorphisme de \mathbb{R}^{2m} , dont la matrice dans la base canonique de \mathbb{R}^{2m} est la matrice diagonale suivante :

$$U = \text{Diag}(r, t, \dots, t, r, t, \dots, t) \in \mathcal{M}_{2m}(\mathbb{R}), \text{ avec } U_{i,i} = \begin{cases} r & \text{si } i = 1 \text{ ou } i = m + 1, \\ t & \text{sinon.} \end{cases}$$

On a

$$\det(U) = r^2 t^{2m-2} = 1 \iff r t^{m-1} = 1 \iff t = (1/r)^{1/(m-1)}.$$

Pour cette valeur de t , on a $u \in SL(\mathbb{R}^{2m})$.

Soit $(x_1, \dots, x_m, y_1, \dots, y_m) \in B^{2m}(1)$, alors :

$$x_1^2 + \dots + x_m^2 + y_1^2 + \dots + y_m^2 \leq 1 \implies x_1^2 + y_1^2 \leq 1.$$

De plus

$$u(x_1, \dots, x_m, y_1, \dots, y_m) = (rx_1, tx_2, \dots, tx_m, ry_1, ty_2, \dots, ty_m).$$

Ce vecteur vérifie :

$$(rx_1)^2 + (ry_1)^2 = r^2(x_1^2 + y_1^2) \leq r^2,$$

donc $u(x_1, \dots, x_m, y_1, \dots, y_m) \in Z^{2m}(r)$.

Ainsi, pour tout $r > 0$, il existe $u \in SL(\mathbb{R}^{2m})$ tel que $u(B^{2m}(1)) \subset Z^{2m}(r)$.

Q 44. Soit $\lambda \in \mathbb{C}$ une valeur propre complexe de U .

- Premier cas : $\lambda \in \mathbb{R}$.

Soit $X \in \mathcal{M}_{2m,1}(\mathbb{R})$ un vecteur propre (donc non nul) de U associé à $\lambda : UX = \lambda X$.

Quitte à diviser X par sa norme, on suppose que X est de norme 1 : $\|X\| = 1$.

Puisque $X \in B^{2m}(1)$ et $u(B^{2m}(1)) \subset B^{2m}(r)$, on a $\|UX\| \leq r$. Or

$$\|UX\| = \|\lambda X\| = |\lambda| \|X\| = |\lambda| \leq r \quad \text{donc} \quad \boxed{|\lambda| \leq r}.$$

- Deuxième cas : $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$.

Soit $Z \in \mathcal{M}_{2m,1}(\mathbb{C})$ un vecteur propre (donc non nul) de U associé à $\lambda : UZ = \lambda Z$.

On pose $Z = P + iQ$ où $P, Q \in \mathcal{M}_{2m,1}(\mathbb{R})$. On a :

$$0 \neq Z^T \bar{Z} = (P + iQ)^T (P - iQ) = P^T P + Q^T Q + i \underbrace{(Q^T P - P^T Q)}_{=0} = \|P\|^2 + \|Q\|^2.$$

D'où

$$(\lambda Z)^T \overline{(\lambda Z)} = |\lambda|^2 Z^T \bar{Z} = |\lambda|^2 (\|P\|^2 + \|Q\|^2).$$

Par ailleurs, puisque la matrice U est réelle :

$$(\lambda Z)^T \overline{(\lambda Z)} = (UZ)^T \overline{(UZ)} = (UP + iUQ)^T (UP - iUQ) = (UP)^T (UP) + (UQ)^T (UQ) + 0 = \|UP\|^2 + \|UQ\|^2.$$

Il vient

$$\boxed{\|UP\|^2 + \|UQ\|^2 = |\lambda|^2 (\|P\|^2 + \|Q\|^2)}.$$

Or $u(B^{2m}(1)) \subset B^{2m}(r)$, donc $\|UP\| \leq r\|P\|$ et $\|UQ\| \leq r\|Q\|$. Il vient

$$|\lambda|^2 (\|P\|^2 + \|Q\|^2) = \|UP\|^2 + \|UQ\|^2 \leq r^2 \|P\|^2 + r^2 \|Q\|^2 = r^2 (\|P\|^2 + \|Q\|^2).$$

D'où $|\lambda|^2 \leq r^2$ et $|\lambda| \leq r$.

Q 45. L'endomorphisme u vérifie $u \in SL(\mathbb{R}^{2m})$ donc $\det(u) = 1$. Ainsi sa matrice U vérifie $\det(U) = 1$.

D'après **Q 44**, on a $\forall \lambda \in \text{Sp}_{\mathbb{C}}(U), |\lambda| \leq r$.

Par trigonalisation de U dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, $\det(U)$ est le produit des valeurs propres complexes de U , comptées avec multiplicité :

$$1 = |\det(U)| = \left| \prod_{\lambda \in \text{Sp}_{\mathbb{C}}(U)} \lambda \right| = \prod_{\lambda \in \text{Sp}_{\mathbb{C}}(U)} |\lambda| \leq \prod_{k=1}^{2m} r = r^{2m}.$$

Donc $1 \leq r^{2m}$. Supposons par l'absurde que $0 < r < 1$, alors $r^{2m} \leq r < 1$, ce qui est absurde. D'où $1 \leq r$.

Q 46. Soit $r > 0$.

- D'après **Q 45**, s'il existe $u \in SL(\mathbb{R}^{2m})$ tel que $u(B^{2m}(1)) \subset B^{2m}(r)$, alors $1 \leq r$.
- Réciproquement, supposons que $1 \leq r$. Posons $u = \text{Id}_{\mathbb{R}^{2m}} \in SL(\mathbb{R}^{2m})$.

Alors $u(B^{2m}(1)) = B^{2m}(1) \subset B^{2m}(r)$ car $1 \leq r$.

Pour $r > 0$, (il existe $u \in SL(\mathbb{R}^{2m})$ tel que $u(B^{2m}(1)) \subset B^{2m}(r)$) \Leftrightarrow ($1 \leq r$).

Q 47. $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_m, f_1, \dots, f_m)$ désigne la base canonique de \mathbb{R}^{2m} .

D'après la question **Q 15**, un endomorphisme de \mathbb{R}^{2m} est symplectique si et seulement si sa matrice dans la base canonique \mathcal{B} est symplectique.

ψ est un endomorphisme symplectique, donc sa matrice M dans \mathcal{B} est symplectique : $M \in \text{SP}_n(\mathbb{R})$.

D'après la question **Q 16**, $\text{SP}_n(\mathbb{R})$ est stable par transposition, d'où $M^T \in \text{SP}_n(\mathbb{R})$.

Donc ψ^T , qui est de matrice M^T dans \mathcal{B} , est un endomorphisme symplectique.

En particulier, on a :

$$b_s(\psi^T(e_1), \psi^T(f_1)) = b_s(e_1, f_1) = \langle e_1, j(f_1) \rangle = \langle e_1, -e_1 \rangle = -\|e_1\|^2 = -1.$$

Ainsi $|b_s(\psi^T(e_1), \psi^T(f_1))| = 1$.

On applique l'inégalité de Cauchy-Schwarz :

$$1 = |b_s(\psi^T(e_1), \psi^T(f_1))| = |\langle \psi^T(e_1), j(\psi^T(f_1)) \rangle| \leq \|\psi^T(e_1)\| \|j(\psi^T(f_1))\| = \|\psi^T(e_1)\| \|\psi^T(f_1)\|.$$

En effet, l'endomorphisme j conserve la norme, car $J^T J = I_{2m}$ donc $J \in O_n(\mathbb{R})$ est une matrice orthogonale.

Supposons par l'absurde que $\|\psi^T(e_1)\| < 1$ et $\|\psi^T(f_1)\| < 1$.

Alors $1 \leq \|\psi^T(e_1)\| \|\psi^T(f_1)\| < 1$, ce qui est absurde.

D'où $\|\psi^T(e_1)\| \geq 1$ ou $\|\psi^T(f_1)\| \geq 1$.

Q 48. D'après la question **Q 47**, on a $\|\psi^T(e_1)\| \geq 1$ ou $\|\psi^T(f_1)\| \geq 1$.

On a $\forall (x, y) \in (\mathbb{R}^n)^2$ de coordonnées respectives X et Y dans la base canonique de \mathbb{R}^n :

$$\langle \psi(x), y \rangle = (MX)^T Y = X^T M^T Y = \langle x, \psi^T(y) \rangle.$$

- **Premier cas : on suppose que $\|\psi^T(e_1)\| \geq 1$.**

Posons $v = \frac{1}{\|\psi^T(e_1)\|} \psi^T(e_1)$. Alors $\|v\| = 1$, donc $v \in B^{2m}(1)$ et $\psi(v) \in B^{2m}(r)$. Ainsi

$$\langle \psi(v), e_1 \rangle^2 + \langle \psi(v), f_1 \rangle^2 \leq r^2.$$

On obtient

$$r^2 \geq \langle \psi(v), e_1 \rangle^2 = \langle v, \psi^T(e_1) \rangle^2 = \|\psi^T(e_1)\|^2 \geq 1.$$

Donc $1 \leq r$.

- **Deuxième cas : on suppose que $\|\psi^T(f_1)\| \geq 1$.**

Posons $v = \frac{1}{\|\psi^T(f_1)\|} \psi^T(f_1)$. Alors $\|v\| = 1$, donc $v \in B^{2m}(1)$ et $\psi(v) \in B^{2m}(r)$. Ainsi

$$\langle \psi(v), e_1 \rangle^2 + \langle \psi(v), f_1 \rangle^2 \leq r^2.$$

On obtient

$$r^2 \geq \langle \psi(v), f_1 \rangle^2 = \langle v, \psi^T(f_1) \rangle^2 = \|\psi^T(f_1)\|^2 \geq 1.$$

Donc $1 \leq r$.

Dans les deux cas, on obtient $1 \leq r$.

Q 49. Soient $R > 0$ et $R' > 0$.

- On suppose qu'il existe $\psi \in \text{Symp}_{b_s}(\mathbb{R}^{2m})$ tel que $\psi(B^{2m}(R)) \subset Z^{2m}(R')$. Par linéarité de ψ ,

$$R\psi(B^{2m}(1)) = \psi(RB^{2m}(1)) = \psi(B^{2m}(R)) \subset Z^{2m}(R').$$

Donc

$$\psi(B^{2m}(1)) \subset \frac{1}{R}Z^{2m}(R') = Z^{2m}\left(\frac{R'}{R}\right).$$

D'après **Q 48**, puisque $\psi \in \text{Symp}_{b_s}(\mathbb{R}^{2m})$ vérifie $\psi(B^{2m}(1)) \subset Z^{2m}(R'/R)$, on a $1 \leq \frac{R'}{R}$ donc $R \leq R'$.

- Réciproquement, supposons que $R \leq R'$. Posons $\psi = \text{Id}_{\mathbb{R}^{2m}} \in \text{Symp}_{b_s}(\mathbb{R}^{2m})$.

Soit $(x_1, \dots, x_m, y_1, \dots, y_m) \in B^{2m}(R)$, alors :

$$x_1^2 + \dots + x_m^2 + y_1^2 + \dots + y_m^2 \leq R^2 \quad \Rightarrow \quad x_1^2 + y_1^2 \leq R^2 \leq (R')^2.$$

D'où $\psi(B^{2m}(R)) = B^{2m}(R) \subset Z^{2m}(R')$.

Pour $R > 0$ et $R' > 0$, (il existe $\psi \in \text{Symp}_{b_s}(\mathbb{R}^{2m})$ tel que $\psi(B^{2m}(R)) \subset Z^{2m}(R')$) \Leftrightarrow ($R \leq R'$).